



AXXX变频器



用户手册

第一章 产品简介

1.1 产品简介

感谢您选用Qma科技研制的AXXX电流转矩向量控制、高性能、超低噪音泛用型变频器，为了能让使用者充分地发挥本变频器的功能特性，及确保使用者的安全，请详阅本操作使用手册。当您在使用中发现任何疑难而操作使用手册无法提供您解答时，请联络各地区经销商或本公司工程部技术人员，我们的专业人员乐于为您服务。并请您继续采用本产品。

【使用须知】：

变频器是由酷马机电研制，为了您的安全，手册中「危险」「注意」等符号提醒您搬运、安装、运转、检查变频器时之安全防范事项。

【危险】： 错误使用，可能造成人员伤亡。请勿自行拆装更改变频器内部连接或线路，零件。

【注意】： 错误使用，可能造成变频器或机械系统损坏。

【危险】：

- 在关闭电源后，于(CHAREG)充电指示灯熄灭前，请勿触摸电路板及零组件。
- 请勿自行拆装更改变频器内部连接或线路、零件。
- 不可在送电中实施本线，执行运转时请勿检查电路板上零元件及信号。
- 变频器接地端子请务必正确接地。220V级三种接地，440V级：特种接地。

【注意】：

- 请勿对变频器内部的零组件进行耐压测试，这些半导体零件易受高压损毁。
- 绝不可将变频器输出端子U,V,W连接正确输入端子AC电源(R、S、T)。
- 变频器电路板上零组件CMOSIC易受静电影响及破坏，请勿触摸主电路板。

【运转之安全防范】：

危 险

- 变频器送电中请勿取下前盖，以防人员触电受伤。
- 有设定自动再启动之功能时，马达在运转停止后自动再启动，请勿靠近机器以免危险。
- 停止形状的功能须设定才有效，与紧急停止开关的用法不同，◆注意使用。

注 意

- 散热座，刹车电阻等发热元件请勿触摸，以防人员触电受伤。
- 变频器可以很容易的由低速到调整运转，请输入马达与机械的容许范围。
- 使用刹车制动器等，请注意其使用之相关设定。
- 变频器运转中时请勿检查电路板上的信号。
- 变频器出厂时均已调整设定，请勿任意加以调整。

1.2 名牌说明

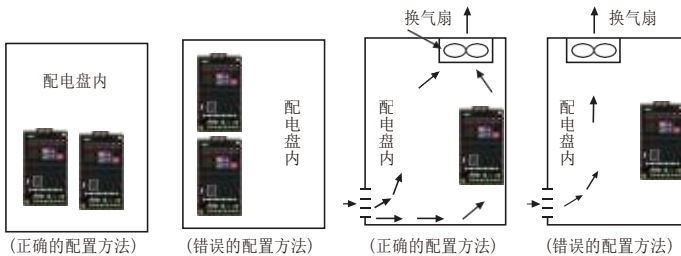
以2HP220V为例



1.3 使用环境

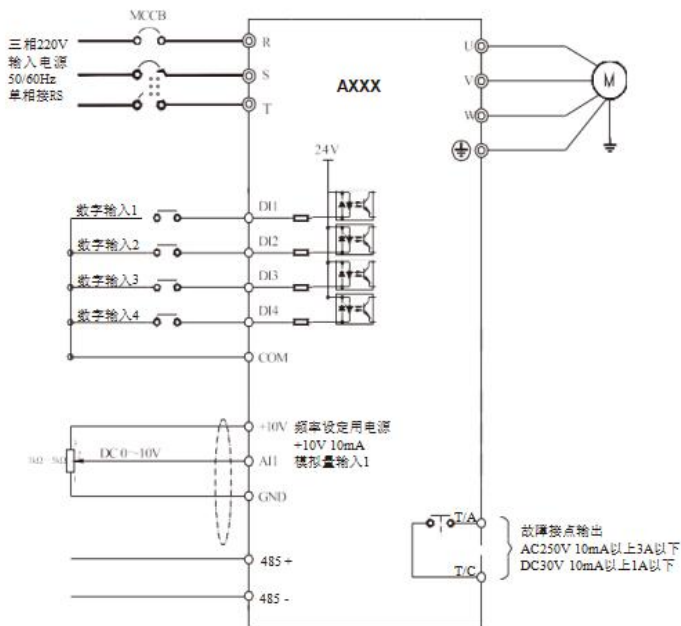
变频器安装的环境对变频器正常功能的发挥及其使用寿命有直接的影响，因此变频器的安装环境必需符合下列条件。

- 周围温度：盘内开放型(-10~45 ϕ)/+14~113 ϕ F)闭锁壁挂型(-10~40 ϕ)/+14~104 ϕ F)
- 防止雨水滴淋或潮湿环境
- 防止油雾，盐份侵蚀
- 防止粉尘，棉絮及金属屑侵入
- 防止电磁干扰(焊接机，动力机器)
- 防止震动(冲床)若无法避免请加装防震垫片减少震动。
- 避免直接日晒
- 防止腐蚀性液体，瓦斯
- 远离放射性物质及可燃物
- 数台变频器安装於控制柜内时，请注意摆放位置以利散热，另请配置散热风扇，以使变频器周围温度低於45 ϕ 为原则。



- 安装时请将变频器正面朝前，顶部朝上以散热。
- 安装空间必须符合下列规定：若安装於盘内或周围环境许可时可取下变频器之防尘上盖以利变频器散热通风。

1.4 变频器接线示意图

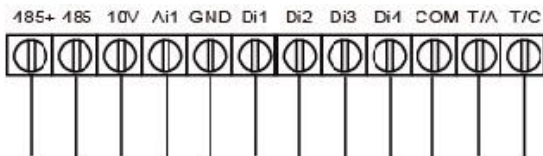


变频器标准接线图

1.5 主电路端子及接线

	危险
<ol style="list-style-type: none"> 1、确认电源开关处于OFF状态才可进行配线操作，否则可能发生电击事故！ 2、配线人员须是专业受训人员，否则可能对设备及人身造成伤害！ 3、必须可靠接地，否则有触电发生或有火警危险！ 	
	注意
<ol style="list-style-type: none"> 1、确认输入电源与变频器的额定值一致，否则损坏变频器！ 2、确认电机和变频器相适配，否则可能会损坏电机或引起变频器保护！ 3、不可能将电源接于U、V、W端子，否则损坏变频器！ 4、不可将制动电阻直接接于直流母线（+）、（-）上，否则引起火警！ 	

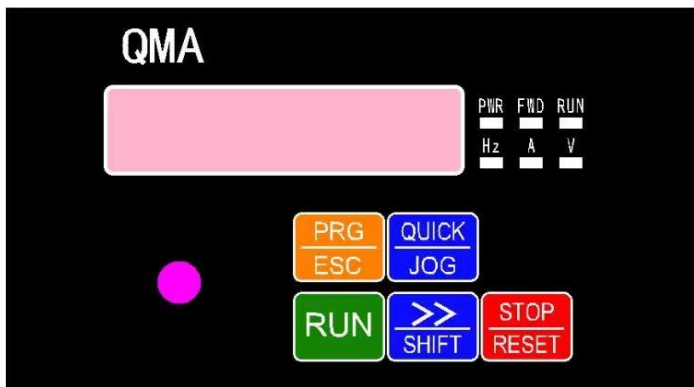
1.6 控制端子功能说明：



控制端子标示说明

端子记号	端子名称	1: 光耦隔离 2: 输入阻抗: 2.4KΩ	功能说明
DI1	数字输入 1		
DI2	数字输入 2		
DI3	数字输入 3		
DI4	数字输入 4		
COM	数字输入公共端	数字输入DI1~DI4公共端	
+10V-GND	外接+10V电源	外接+10V电源, 最大输出电流: 10mA, 一般作外接电位器电源, 电位器阻值范围: 1KΩ~5KΩ	
AI1-GND	模拟量输入端子 1	1.输入电压范围: DC0~10V 2.输入阻抗: 22KΩ	
485+	通讯485+	标准RS通讯接口	
485-	通讯485-		
T/A-T/C	常开端子	触点驱动能力: AC250V, 3A, COSΦ=0.4.	
		DC 30V, 1A	

第二章 操作器按键功能



键盘按钮说明表

按键名称	功能
PRG/ESC	编程返回
QUICK/JOG	快捷设定，点动
RUN	运行
SHIFT	移位
STOP/RESET	停止复位

指示灯说明

指示灯名称	指示灯说明
RUN	运行状态指示灯： 灯灭时表示变频器处于停机状态；灯亮时表示变频器处于运行状态；
FWD	正反转指示灯： 灯灭表示处于正转变状态；灯亮表示处于反转状态。
Hz	频率指示灯，单位：赫兹（Hz）
A	电流指示灯，单位：安培（A）
V	电压指示灯，单位：伏（V）

2.1 数字操作器操作说明

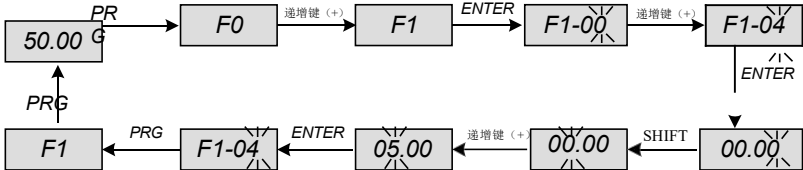
功能码查看、修改方法说明

AXXX变频器功能码参数采用三级菜单结构，可通过操作面板进行参数查看与修改。三级菜单分别为：功能参数组（I级菜单）→功能码（II级菜单）→功能码设定值（III级菜单）。操作流程如图4-2所示，在状态参数界面时，可通过“》”键，查看不同状态参数。

说明：在三级菜单操作时，可按 **PRG** 键或 **ENTER** 键均可返回二级菜单。但按 **ENTER** 键将保

存当前的参数修改值并转移到下一个功能码；而按 **PRG** 键是放弃当前的参数修改。

举例：将功能码F1-04从0.00Hz更改设定为5.00Hz。



参数设定操作流程图

在第三级菜单状态下，若参数没有闪烁位，表示该功能码参数值不能被修改，具体原因可查看功能码属性说明。

第三章 自学习

3.1 参数辨识

1) 接上电机, 如果有带负载, 设置F4-00为1; 如果为空轴, 设置F4-00为2, 数码管会显示TUNE, 为保证控制效果, 电机最好为空载并设置F4-00为2。

按下RUN键, 进行参数辨识, 等待TUNE消失, 则参数辨识结束。

3) 辨识过程持续1分钟左右, 可以在中途按STOP键退出。期间会发送电流, 以设定的加减速时间运转电机到电机额定频率的60%观察电机运行是否平稳, 不平稳则按STOP退出, 到达电机额定频率的60%, 持续一段时间后减速停机。

4) 参数辨识结束后查看F4-17~ F4-20参数是否正常。

3.2 空载试运行

1) 把速度设置到较小的范围, 如F0-11= 20Hz。

2) 按运行键, 查看电机是否能加速到设定频率, 电机电流是否很小。如果电机能加速到设定的频率, 电机电流很小, 则变频器基本正常。设置频率为电机额定频率, 查看电机是否能加速到设定的频率。

第四章 功能表

功能码符号说明如下：

“☆”：表示变频器参数在停机、运行过程中均可修改(0)

“★”：表示变频器处于运行状态不可修改(1)

“○”：表示该参数是厂家参数，用户不可更改(3)

“●”：表示变频器实际检测值或者厂家固化值，不可更改(2)

功能参数表中的通讯地址采用十六进制编写。

增强功能码：H0 组~H3 组, L0 组~L6 组, 由功能参数 F7-75 开启。

注：有阴影的功能码只有同步电机驱动器 CM530HS 才有，其余为 CM530H、CM530HS 共用功能码。

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F0 组-基本功能组					
F0-00	产品型号	产品型号:5位显示,2位小数点	61#.##	●	F000
F0-01	变频器GP类型显示	0: G型 1: P型	0	★	F001
F0-02	额定电流	0.1A~3000.0A	机型确定	●	F002
F0-03	电机控制方式	个位: 电机控制模式选择 1: 开环矢量控制(无速度传感器矢量) 2: VF控制 十位: 电机类型选择 0: 异步电机 1: 同步电机	2	★	F003
F0-04	运行指令来源	0: 操作面板运行命令通道(LED灭) 1: 端子命令通道(LED亮) 2: 通讯命令通道(LED闪烁)	0	★	F004
F0-05	运行时Up\Down修改频率指令基准	0: 运行频率 1: 设定频率	1	★	F005

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F0-06	主频率源X选择	0: Up/Down修改频率停机不记忆 1: Up/Down修改频率掉电记忆 2: AI1 3: AI2 4: 多段速 5: 简易PLC 6: PID 7: 通信给定 8: PULSE脉冲设定 9: Up/Down修改频率停机记忆掉电不记忆	1	★	F006
F0-07	辅助频率源Y选择	0: Up/Down修改频率停机不记忆 1: Up/Down修改频率掉电记忆 2: AI1 3: AI2 4: 多段速 5: 简易PLC 6: PID 7: 通信给定 8: PULSE脉冲设定 9: Up/Down修改频率停机记忆掉电不记忆	0	★	F007
F0-08	辅助频率源Y范围选择	0: 相对于最大频率 1: 相对于频率源X 2: 范围同0但主辅无负频输出	0	☆	F008
F0-09	辅助频率源Y范围	0% ~ 100%	100%	☆	F009
F0-10	频率源选择	个位: 频率源选择 0: 主频率源X 1: 主辅运算结果(运算关系由十位确定) 2: 主频率源X与辅助频率源Y切换 3: 主频率源X与主辅运算结果切换 4: 辅助频率源Y与主辅运算结果切换 十位: 频率源主辅运算关系 0: 主+辅 1: 主-辅 2: 二者最大值 3: 二者最小值	00	☆	F00A
F0-11	预置频率	0.00Hz~最大频率F0-14	50.00Hz	☆	F00B
F0-13	电机运行方向选择	0: 与当前电机方向一致 1: 与当前电机方向相反 2: 禁止反转	0	☆	F00D
F0-14	最大输出频率	F0-20=1时, 可调范围为50.0Hz~1200.0Hz; F0-20=2时, 可调范围为50.00Hz~600.00Hz;	50.00Hz	★	F00E

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F0-15	上限频率源	0: 数字给定 (F0-16) 1: AI1 2: AI2 3: 通信给定 4: PULSE设定	0	★	F00F
F0-16	上限频率	下限频率F0-18~最大频率F0-14	50.00Hz	☆	F010
F0-17	上限频率偏置	0.00~最大频率F0-14	0.00Hz	☆	F011
F0-18	下限频率	0.00Hz~上限频率F0-16	0.00Hz	☆	F012
F0-19	命令源绑定选择	个位: 操作面板命令绑定频率源选择 0: 无绑定 1: 数字设定频率 2: AI1 3: AI2 4: 多段速 5: 简易PLC 6: PID 7: 通信给定 8: PULSE脉冲设定 (DI5) 十位: 端子命令绑定频率源选择 百位: 通讯命令绑定频率源选择 千位: 保留	000	☆	F013
F0-20	频率小数选择	1: 1位小数点 2: 2位小数点	2	★	F014
F0-21	加减速时间单位	0: 1秒 1: 0.1秒 2: 0.01秒	1	★	F015
F0-22	加减速时间参考频率	0: 最大频率(F0-14) 1: 预置频率(F0-11) 2: 电机额定频率(F4-05或H1-05)	0	★	F016
F0-23	加速时间1	0s~30000s (F0-21=0) 0.0s~3000.0s (F0-21=1) 0.00s~300.00s (F0-21=2)	10.0s	☆	F017
F0-24	减速时间1	0s~30000s (F0-21=0) 0.0s~3000.0s (F0-21=1) 0.00s~300.00s (F0-21=2)	10.0s	☆	F018
F0-25	过调制电压提升值	0%~10%	3%	★	F019
F0-26	载波频率	1.0kHz~11.0kHz	机型确定	☆	F01A
F0-27	载频随温度调整	0: 无效; 1: 有效;	1	☆	F01B

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F0-28	参数初始化	0: 无操作 1: 恢复出厂参数, 不包括电机参数、记录信息及频率小数点F0-20 2: 清除记录信息 3: 备份用户当前参数 4: 恢复用户备份参数	0	★	F01C
F0-29	LCD上传下载参数选择	0: 无功能 1: 下载参数至LCD 2: 只上传F4组参数 3: 上传除F4组外参数 4: 上传所有参数	0	☆	F01D
F1 组-启停控制					
F1-00	启动方式	0: 直接启动 1: 转速追踪 2: 异步电机预励磁启动	0	☆	F100
F1-01	转速追踪方式	0: 从停机频率开始 1: 从目标频率开始 2: 从最大频率开始	0	★	F101
F1-02	转速跟踪电流最大值	30%~150%	100%	★	F102
F1-03	转速追踪快慢	1~100	20	☆	F103
F1-04	启动频率	0.00Hz~10.00Hz	0.00Hz	☆	F104
F1-05	启动频率保持时间	0.0s~100.0s	0.0s	★	F105
F1-06	启动直流制动电流	0%~100%	0%	★	F106
F1-07	启动直流制动时间	0.0s~100.0s	0.0s	★	F107
F1-08	加减速频率曲线方式选择	0: 直线 1: S曲线A 2: S曲线B (F1-09~F1-12单位为0.01s)	0	★	F108
F1-09	S曲线加速开始段时间	0.0%~100.0%	20.0%	★	F109
F1-10	S曲线加速结束段时间	0.0%~100.0%	20.0%	★	F10A
F1-11	S曲线减速开始段时间	0.0%~100.0%	20.0%	★	F10B
F1-12	S曲线减速结束段时间	0.0%~100.0%	20.0%	★	F10C
F1-13	停机方式	0: 减速停机 1: 自由停机	0	☆	F10D

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F1-14	停机直流制动开始频率	0.00Hz~F0-14	0.00Hz	☆	F10E
F1-15	停机直流制动等待时间	0.0s~100.0s	0.0s	☆	F10F
F1-16	停机制动直流电流	0%~100%	0%	☆	F110
F1-17	停机直流制动时间	0.0s~36.0s	0.0s	☆	F111
F1-21	去磁时间	0.01s ~3.00s	0.50s	★	F115
F1-23	瞬停不停方式选择	0: 无效 1: 自动调节减速率 2: 减速停机	0	★	F117
F1-24	瞬停不停减速停机时的减速时间	0.0s ~100.0s	10.0s	★	F118
F1-25	瞬停不停生效电压	60%~85%	80%	★	F119
F1-26	瞬停不停恢复电压	85%~100%	90%	★	F11A
F1-27	瞬停不停恢复电压判断	0.0s~300.0s	0.3s	★	F11B
F1-28	瞬停不停自动调节增益	0~100	40	☆	F11C
F1-29	瞬停不停自动调节积分	1~100	20	☆	F11D
F2 组-V/F 控制参数					
F2-00	V/F曲线设定	0: 直线VF曲线 1: 多点VF曲线 2: 平方VF曲线 3: 1.7次方曲线 4: 1.5次方曲线 5: 1.3次方曲线 6: VF完全分离模式 7: V/F半分离模式	0	★	F200
F2-01	转矩提升	0.0%~30.0%	0.0%	☆	F201
F2-02	转矩提升截止频率	0.00Hz~最大频率	25.00Hz	★	F202
F2-03	V/F频率点F1	0.00Hz~F2-05	1.30Hz	★	F203
F2-04	V/F电压点V1	0.0%~100.0%	5.2%	★	F204
F2-05	V/F频率点F2	F2-03~F2-07	2.50Hz	★	F205
F2-06	V/F电压点V2	0.0%~100.0%	8.8%	★	F206

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F2-07	V/F频率点F3	0.00Hz~50.00 Hz	15.00Hz	★	F207
F2-08	V/F电压点V3	0.0%~100.0%	35.0%	★	F208
F2-09	转差补偿系数	0.0%~200.0%	50.0%	☆	F209
F2-10	磁通制动增益	0~200	100	☆	F20A
F2-11	振荡抑制增益	0~100	机型确定	☆	F20B
F2-13	VF转差补偿时间常数	0.02s~1.00s	0.30s	☆	F20D
F2-15	VF分离时输出电压源选择	0: 数字设定 (F2-16) 1: AI1 2: AI2 3: 多段指令 4: 简易PLC 5: PID 6: 通讯给定 7: PULSE脉冲设定 (DI5) 100.0%对应电机额定电压	0	☆	F20F
F2-16	V/F分离输出电压数字设定	0V~电机额定电压	0V	☆	F210
F2-17	V/F分离输出电压加速时间	0.0~3000.0s	1.0s	☆	F211
F2-18	V/F分离输出电压减速时间	0.0~3000.0s	1.0s	☆	F212
F2-19	V/F分离停机方式选择	0: 频率与输出电压减速时间独立 1: 电压减至0后频率再减	0	☆	F213
F3 组-矢量控制参数					
F3-00	切换频率F1	0.00~F3-02	5.00 Hz	☆	F300
F3-02	切换频率F2	F3-00~F0-14	10.00 Hz	☆	F302
F3-04	低频速度比例增益	0.1~10.0	4.0	☆	F304
F3-05	低频速度积分时间	0.01s~10.00s	0.50s	☆	F305
F3-06	高频速度比例增益	0.1~10.0	2.0	☆	F306
F3-07	高频速度积分时间	0.01~10.00s	1.00s	☆	F307
F3-08	速度环积分属性选择	0: 积分生效 1: 积分分离	0	★	F308
F3-11	转矩电流调节器Kp	0~30000	2200	☆	F30B
F3-12	转矩电流调节器Ki	0~30000	1500	☆	F30C
F3-13	励磁电流调节器Kp	0~30000	2200	☆	F30D

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F3-14	励磁电流调节器Ki	0~30000	1500	☆	F30E
F3-15	磁通制动增益	0~200	0	☆	F30F
F3-16	弱磁转矩校正系数	50%~200%	100%	☆	F310
F3-17	转差补偿增益	50%~200%	100%	☆	F311
F3-18	速度环反馈滤波时间常数	0.000~1.000s	0.015s	☆	F312
F3-19	速度环输出滤波时间常数	0.000~1.000s	0.000s	☆	F313
F3-20	电动转矩上限源	0: F3-21 1: AI1 2: AI2 3: 通信给定 4: PLUSE给定 (模拟量量程对应F3-21)	0	☆	F314
F3-21	电动转矩上限	0.0%~200.0%	150.0%	☆	F315
F3-22	制动转矩上限源	0: F3-23 1: AI1 2: AI2 3: 通信给定 4: PLUSE给定 (模拟量量程对应F3-23)	0	☆	F316
F3-23	制动转矩上限	0.0~200.0%	150.0%	☆	F317
F3-24	同步电机低速增磁电流	0.0%~80.0%	25.0%	★	F318
F3-25	同步电机增磁截止频率	0%~100%	10%	★	F319
F3-26	预励磁时间	0s~5s	0.0s	★	F31A
F3-27	同步电机初始位置辨识使能选择	0: 不使能 1: 辨识方式一 2: 辨识方式二	1	★	F31B
F3-28	初始位置辨识电压给定百分比	30%~150%	80%	★	F31C
F3-29	同步电机最低载频	0.8~F0-26	2.0	☆	F31D
F3-30	同步电机弱磁模式	0: 不弱磁 1: 弱磁模式1 2: 弱磁模式2	1	☆	F31E

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F3-31	弱磁增益系数	0~50	5	☆	F31F
F3-32	弱磁积分系数	2~10	2	☆	F320
F3-33	输出电压饱和裕量	0~50	2	☆	F321
F3-34	凸极率系数	50~500	100	☆	F322
F3-35	SVC速度滤波系数	10~1000	100	☆	F323
F3-36	最大转矩比使能	0: 失效, 1: 使能	0	☆	F324
F3-37	电压解耦方式	0~2	0	☆	F325
F3-38	Z信号校正使能	0: 失效, 1: 使能	1	☆	F326
F3-39	防反转功能使能	0: 失效, 1: 使能	0	☆	F327
F4 组-第一电机参数					
F4-00	电机参数调谐 电机参数调谐	0: 无功能 1: 静态调谐 2: 旋转调谐	0	★	F400
F4-01	电机1额定功率	0.1kW~1000.0kW	机型确定	★	F401
F4-02	电机1额定电压	1V~1500V	380V	★	F402
F4-03	电机1电机极数	2~64	机型确定	★	F403
F4-04	电机1额定电流	0.01A ~ 600.00A(电机额定功率 <=30.0kW) 0.1A~6000.0A(电机额定功率>30.0kW)	F4-01确定	★	F404
F4-05	电机1额定频率	0.01Hz~F0-14	50.00 Hz	★	F405
F4-06	电机1额定转速	0RPM~60000RPM	F4-01确定	★	F406
F4-07	电机1空载电流	0.01A~F4-04 (电机额定功率<=30.0kW) 0.1A~F4-04 (电机额定功率>30.0kW)	机型确定	★	F407
F4-08	电机1定子电阻	0.001Ω ~65.535Ω	机型确定	★	F408
F4-09	电机1转子电阻	0.001Ω ~65.535Ω	机型确定	★	F409
F4-10	电机1互感	0.1mH~6553.5 mH	机型确定	★	F40A
F4-11	电机1漏感	0.01mH~655.35mH	机型确定	★	F40B
F4-12	动态完全调谐时的加速度	1.0s~6000.0s	10.0s	☆	F40C

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F4-13	动态完全调谐时的减速度	1.0s~6000.0s	10.0s	☆	F40D
F4-17	同步电机定子电阻	0.001Ω~65.535Ω	机型确定	★	F411
F4-18	同步电机D轴电感	0.01mH~655.35mH	机型确定	★	F412
F4-19	同步电机Q轴电感	0.01mH~655.35mH	机型确定	★	F413
F4-20	同步电机反电动势	0V~690V	机型确定	★	F414
F4-21	同步电机空载电流	0.0%~50.0%	5.0%	★	F415
F5组-输入端子					
F5-00	DI1端子功能	0: 无功能 1: 正转运行 (FWD) 2: 反转运行 (REV) 3: 三线式运行控制 4: 正转点动 (FJOG) 6: 端子UP 5: 反转点动 (RJOG) 7: 端子DOWN 8: 自由停车 9: 故障复位 (RESET) 10: 运行暂停 11: 外部故障常开输入	1	★	F500
F5-01	DI2端子功能	12: 多段指令端子1 13: 多段指令端子2	2	★	F501
F5-02	DI3端子功能	14: 多段指令端子3 15: 多段指令端子4 16: 加减速选择端子1	9	★	F502
F5-03	DI4端子功能	17: 加减速选择端子2 18: 频率源切换 19: UP/DOWN设定清零 (端子、键盘)	12	★	F503
F5-04	DI5端子功能	20: 运行命令切换端子 21: 加减速禁止 22: PID失效 (暂停) 23: PLC状态复位 24: 摆频暂停	13	★	F504

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F5-05	DI6端子功能	25: 定时触发输入 26: 立即直流制动 27: 外部故障常闭输入 28: 计数器输入 29: 计数器复位 30: 长度计数输入 31: 长度计数复位 32: 转矩控制禁止 33: PULSE (脉冲) 频率输入 34: 频率修改禁止 35: PID作用方向取反 36: 外部停车端子1 37: 控制命令切换端子2 38: PID积分暂停端子 39: 频率源X与预置频率切换端子 40: 频率源Y与预置频率切换端子	0		F505
F5-06	DI7端子功能	41: 电机1与电机2切换 42: 保留 43: PID参数切换端子 44: 速度控制/转矩控制切换 45: 紧急停车 46: 外部停车端子2 47: 减速直流制动 48: 本次运行时间清零 49: 两线制/三线制切换 50: 禁止反转 51: 用户自定义故障1 52: 用户自定义故障2 53: 睡眠输入	0		F506
F5-10	DI端子滤波时间	0.000~1.000s	0.010s	☆	F50A
F5-11	端子命令方式	0: 两线式1 1: 两线式2 2: 三线式1 3: 三线式2	0	★	F50B
F5-12	端子UP/DOWN变化率	0.01Hz/s~100.00Hz/s	1.00Hz/s	☆	F50C
F5-13	端子有效逻辑1	0: 高电平 1: 低电平 个位: DI1; 十位: DI2; 百位: DI3; 千位: DI4; 万位: DI5	00000	★	F50D
F5-15	AI1最小输入值	0.00V~10.00V	0.00V	☆	F50F

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F5-16	AI1 最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	F510
F5-17	AI1最大输入值	0.00V~10.00V	10.00V	☆	F511
F5-18	AI1 最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	☆	F512
F5-19	AI1输入滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	F513
F5-20	AI2最小输入值	0.00V~10.00V	0.00V	☆	F514
F5-21	AI2 最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	F515
F5-22	AI2最大输入值	0.00V~10.00V	10.00V	☆	F516
F5-23	AI2 最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	☆	F517
F5-24	AI2输入滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	F518
F5-30	PULSE(脉冲)输入最小频率	0.00KHz~50.00KHz	0.00KHz	☆	F51E
F5-31	PULSE(脉冲)输入最小频率对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	F51F
F5-32	PULSE(脉冲)输入最大频率	0.00KHz~100.00KHz	50.00KHz	☆	F520
F5-33	PULSE(脉冲)输入最大频率对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	☆	F521
F5-34	PULSE输入滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	F522
F5-35	DI1开通延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F523
F5-36	DI1断开延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F524
F5-37	DI2开通延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F525
F5-38	DI2断开延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F526
F5-39	DI3开通延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F527
F5-40	DI3断开延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F528
F5-41	AI1 作为DI端子功能选择	0~53, 功能同普通DI端子	0	★	F529

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F5-42	AI2 作为DI端子功能选择	0~53, 功能同普通DI端子	0	★	F52A
F5-44	AI作为DI端子时有效模式选择	个位, AI1: 0: 高电平有效, 1: 低电平有效 十位, AI2: 0: 高电平有效, 1: 低电平有效 百位: 保留	0x00	☆	F52C
F5-45	AI曲线选择	AI 多点曲线选择: 个位: AI1 0: 2 点直线 F5-15~F5-19 1: 多点曲线 1: FE-00~FE-07 2: 多点曲线 2: FE-08~FE-15 十位: AI2 0: 2 点直线 F5-20~F5-24 1: 多点曲线 1: FE-00~FE-07 2: 多点曲线 2: FE-08~FE-15 百位: 保留	0x00	☆	F52D
F6 组-输出端子					
F6-00	控制板继电器RELAY1输出 (TA/TB/TC) 选择	0: 无输出 1: 变频器运行中信号 (RUN) 2: 故障输出 3: 频率水平检测FDT1到达 4: 频率到达 (FAR) 5: 零速运行中 6: 电机过载预警 7: 变频器过载预警 8: PLC循环完成 9: 累积运行时间到达 10: 频率限定中 11: 运行准备就绪	2	☆	F600

<p>F6-01</p>	<p>控制板继电器RELAY2 输出 (RA/RB/RC) 选择</p>	<p>12: AI1>AI2 13: 上限频率到达 14: 下限频率到达 15: 欠压状态输出 16: 通信设定 17: 定时器输出 18: 反向运行中 19: 保留 20: 设定长度到达 21: 转矩限定中 22: 电流1到达 23: 频率1到达 24: 模块温度到达 25: 掉载中 26: 累计上电时间到达 27: 定时到达输出 28: 本次运行时间到达 29: 设定计数值到达 30: 指定计数值到达 31: 电机1、电机2指示</p>	<p>1</p>	<p>☆</p>	<p>F601</p>
--------------	--	---	----------	----------	-------------

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F6-02	Y1输出选择	32: 抱闸控制输出 33: 零速运行中2 34: 频率水平检测FDT2到达 35: 零电流状态 36: 软件电流超限 37: 下限频率到达, 停机也输出 38: 告警输出 39: 保留 40: AI1输入超限 41: 保留 42: 保留 43: 频率到达2 44: 电流到达2 45: 故障输出	1	☆	F602
F6-04	FM端子输出方式选择	0: 脉冲输出 (FMP) 1: 开路集电极开关量输出 (FMR)	0	☆	F604
F6-05	FMR输出选择	同Y1输出选择	0	☆	F605
F6-09	A01输出选择	0: 运行频率	0	☆	F609
F6-10	A02输出选择	1: 设定频率 2: 输出电流(100%对应2倍电机额定电流) 3: 输出功率(100%对应2倍电机额定功率) 4: 输出电压(100%对应1.2倍变频器额定电压)			F60A
F6-11	FMP输出选择	5: 模拟AI1输入值 6: 模拟AI2输入值 7: 通讯设定 8: 输出转矩 9: 长度 10: 计数值 11: 电机转速 12: 母线电压 (100.0%对应1000.0V) 13: 脉冲输入 14: 输出电流 (100%对应1000.0A) 15: 输出电压 (100.0%对应1000.0V) 16: 输出转矩 (转矩实际值-2倍额定~2倍额定)	0	☆	F60B
F6-12	FMP输出最大频率	0.01KHz~100.00KHz	50.00	☆	F60C
F6-13	A01输出下限	-100.0%~F6-15	0.0%	☆	F60D
F6-14	下限对应A01输出	0.00V~10.00V	0.00V	☆	F60E
F6-15	A01输出上限	F6-13~100.0%	100.0%	☆	F60F

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F6-16	上限对应A01输出	0.00~10.00V	10.00V	☆	F610
F6-17	A02输出下限	-100.0%~F6-19	0.0%	☆	F611
F6-18	下限对应A02输出	0.00V~10.00V	0.00V	☆	F612
F6-19	A02输出上限	F6-17~100.0%	100.0%	☆	F613
F6-20	上限对应A02输出	0.00~10.00V	10.00V	☆	F614
F6-21	主继电器T吸合延时	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F615
F6-22	主继电器R吸合延时	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F616
F6-23	Y1高电平输出延时	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F617
F6-26	主继电器T断开延时	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	F61A
F6-27	主继电器R断开延时	0.0~3600.0S	0.0s	☆	F61B
F6-28	Y1低电平输出延时	0.0~3600.0S	0.0s	☆	F61C
F7 组-辅助功能与键盘显示					
F7-00	点动运行频率	0.00Hz~最大频率	6.00Hz	☆	F700
F7-01	点动加速时间	0.0s~3000.0s	10.0s	☆	F701
F7-02	点动减速时间	0.0s~3000.0s	10.0s	☆	F702
F7-03	加速时间2	0.0s~3000.0s	10.0s	☆	F703
F7-04	减速时间2	0.0~3000.0s	10.0s	☆	F704
F7-05	加速时间3	0.0~3000.0s	10.0s	☆	F705
F7-06	减速时间3	0.0~3000.0s	10.0s	☆	F706
F7-07	加速时间4	0.0~3000.0s	10.0s	☆	F707
F7-08	减速时间4	0.0~3000.0s	10.0s	☆	F708
F7-09	跳跃频率1	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	F709
F7-10	跳跃频率1幅度	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	F70A
F7-11	跳跃频率2	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	F70B
F7-12	跳跃频率2幅度	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	F70C
F7-15	正反转死区时间	0.0s~3000.0s	0.0s	☆	F70F

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F7-16	键盘旋钮精度	0: 默认方式 1: 0.1Hz 2: 0.5Hz 3: 1Hz 4: 2Hz 5: 4Hz 6: 5Hz 7: 8Hz 8: 10Hz 9: 0.01Hz 10: 0.05Hz	0	☆	F710
F7-17	频率低于下限频率处理	0: 以下限频率运行 1: 停机 2: 零速运行	0	☆	F711
F7-18	下垂率	0.0%~100.0%	0.0%	☆	F712
F7-19	频率低于下限停机的延迟时间	0.0s~600.0s	0.0s	☆	F713
F7-20	设定累积运行时间	0h~65000h	0h	☆	F714
F7-21	点动优先	0: 无效 1: 点动优先模式 1 2: 点动优先模式2 1) 用户故障或PID丢失故障时, 点动仍有效 2) 可设置停机方式与直流制动	1	☆	F715
F7-22	频率检测值 (FDT1电平)	0.00Hz~最大频率	50.00Hz	☆	F716
F7-23	频率检查滞后值 (FDT1滞后)	0.0%~100.0%	5.0%	☆	F717
F7-24	频率到达检出宽度	0.0%~100.0%	0.0%	☆	F718
F7-25	保留		0	●	F719
F7-26	风扇控制	0: 风扇持续运转 1: 变频器运行时风扇运转 (温度高于40° 时, 停机下风扇也运转)	1	★	F71A
F7-27	STOP/RESET功能	0: 只在键盘控制时有效 1: 所有控制方式下停机或复位功能有效	1	☆	F71B
F7-28	Quick /JOG键功能选择	0: 正转点动 1: 正反转切换 2: 反转点动 3: 面板与远程控制切换	0	★	F71C

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F7-29	LED运行显示	0000~0xffff(十六进制数) 0000 to 0xffff Bit00: 运行频率 0001 Bit01: 设定频率 0002 Bit02: 母线电压 0004 Bit03: 输出电压 0008 Bit04: 输出电流 0010 Bit05: 输出功率 0020 Bit06: DI 输入状态 0040 Bit07: DO 输出状态 0080 Bit08: AI1 电压 0100 Bit09: AI2 电压 0200 Bit10: PID 设定值 0400 Bit11: PID 反馈值 0800 Bit12: 计数值 1000 Bit13: 长度值 2000 Bit14: 负载速度显示 4000 Bit15: PLC 阶段 8000	H. 441F	☆	F71D
F7-30	LED停机显示	1~0x1fff (十六进制数) Bit00: 设定频率 0001 Bit01: 母线电压 0002 Bit02: DI输入状态 0004 Bit03: DO 输出状态 0008 Bit04: AI1 电压 0010 Bit05: AI2 电压 0020 Bit06: PID 设定值 0040 Bit07: PID 反馈值 0080 Bit08: 计数值 0100 Bit09: 长度值 0200 Bit10:负载速度显示 0400 Bit11:PLC 阶段 0800 Bit12: 输入脉冲频率 1000 Bit13~Bit15: 保留	H. 0043	☆	F71E
F7-31	负载速度显示系数	0.001~655.00	1.000	☆	F71F
F7-32	散热器温度	12℃~100℃	实测值	●	F720
F7-33	累积上电时间	0h~65535h	实测值	●	F721
F7-34	累积运行时间	0h~65535h	实测值	●	F722

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F7-36	当前次运行定时使能选择	0: 不使能 1: 使能	0	★	F724
F7-37	当前次运行定时时间源选择	0: 数字设定F7-38 1: AI1 2: AI2 (AI以F7-38为100%)	0	★	F725
F7-38	当前次运行时间设定值	0.0min~6500.0min	0.0min	☆	F726
F7-39	高电平时时间	0.0s~6000.0s	2.0s	☆	F727
F7-40	低电平时时间	0.0s~6000.0s	2.0s	☆	F728
F7-41	启动保护功能	0:无效 (启动端子命令有效直接启动) 1:有效	1	☆	F729
F7-43	频率到达检测值1	0.00Hz~F0-14	50.00Hz	☆	F72B
F7-44	频率检测值1到达宽度	0.0%~100.0%	0.0%	☆	F72C
F7-45	电流到达检测值1	0.0%~300.0%	100.0%	☆	F72D
F7-46	电流检测值1到达宽度	0.0%~300.0%	0.0%	☆	F72E
F7-49	用户密码	0~65535	0	☆	F731
F7-50	加减速过程中跳跃频率是否有效	0: 无效 1: 有效	0	☆	F732
F7-51	设定上电到达时间	0h~65530h	0h	☆	F733
F7-53	加速时间1/2 切换频率点	0.00Hz~最大频率 (F0-14)	0.00Hz	☆	F735
F7-54	减速时间1/2 切换频率点	0.00Hz~最大频率 (F0-14)	0.00Hz	☆	F736
F7-55	频率检测值 (FDT2 电平)	0.00Hz~最大频率 (F0-14)	50.00Hz	☆	F737
F7-56	频率检测 FDT2 滞后值	0.0%~100.0%	5.0%	☆	F738
F7-57	频率到达检测值 2	0.00Hz~最大频率 (F0-14)	50.00Hz	☆	F739
F7-58	频率到达检出 2 幅度	0.0%~100.0%	0.0%	☆	F73A
F7-59	零电流检测值	0.0%~300.0%	10.0%	☆	F73B
F7-60	零电流检测延时时间	0.01s~300.00s	1.00s	☆	F73C
F7-61	输出电流幅值检测	20.0%~400.0%	200.0%	☆	F73D

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F7-62	软件过流最大允许时间	0s~6500.0s	0s	☆	F73E
F7-63	电流到达检测值 2	20.0%~300.0%	100.0%	☆	F73F
F7-64	电流到达检测 2 幅度	0.0%~300.0%	0.0%	☆	F740
F7-65	LED 运行显示参数 2	0x0~0x1FF Bit00: 目标转矩% 0001 Bit01: 输出转矩% 0002 Bit02: Pulse 输入脉冲频率 (KHz) 0004 Bit03: DI5高速脉冲采样线速度 (m/min) 0008 Bit04: 电机转速 (rpm) 0010 Bit05: 交流进线电流 (A) 0020 Bit06: 累计运行时间 (h) 0040 Bit07: 当前次运行时间 (min) 0080 Bit08: 累计耗电量 (度) 0100 Bit09~Bit15: 保留	H.010	☆	F741
F7-67	AI1输入电压下限	0.00V~F7-68	2.00V	☆	F743
F7-68	AI1输入电压上限	F7-67~11.00V	8.00V	☆	F744
F7-69	模块温度到达	0℃~90℃	70℃	☆	F745
F7-70	输出功率显示校正系数	0.001~3.000	1.000	☆	F746
F7-71	线速度显示校正系数	线速度=F7-71*每秒采样HDI脉冲数 /Fb-07	1.000	☆	F747
F7-72	累计耗电量 (度)	0~65535	实测值	●	F748
F7-73	性能软件版本	性能软件版本号	#. #	●	F749
F7-74	功能软件版本	功能软件版本号	#. #	●	F74A
F7-75	增强功能参数显示选择	0: 隐藏增强功能参数组: H0~H3, L0~L5 1: 显示增强功能参数组: H0~H3, L0~L5	0	☆	F74B
F7-76	电机转速显示校正系数	0.0010~6.0000	1.0000	☆	F74C
F7-77	LCD软件版本	LCD软件版本号	#. #	●	F74D

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F8 组-通信参数					
F8-00	波特率设置	0: 300BPS 1: 600BPS 2: 1200BPS 3: 2400BPS 4: 4800BPS 5: 9600BPS 6: 19200BPS 7: 38400BPS	5	☆	F800
F8-01	数据格式	0: 无校验<8, N, 2> 1: 偶校验<8, E, 1> 2: 奇校验<8, O, 1> 3: 无校验1<8, N, 1>	0	☆	F801
F8-02	通讯地址	0~247 (0为广播地址)	1	☆	F802
F8-03	应答时间	0ms~30ms	2ms	☆	F803
F8-04	通信超时时间	0.0s~30.0s	0.0s	☆	F804
F8-05	通讯格式选择	0: 标准ModbusRTU协议 1: 非标准ModBusRTU协议	0	☆	F805
F8-06	后台软件监控功能	0: 禁止, 默认485通讯功能 1: 开启, 后台软件监控功能, 此时485通讯功能不能使用	0	☆	F806
F9 组-故障与保护					
F9-00	电机过载保护选择	0: 禁止 1: 允许	1	☆	F900
F9-01	电机过载保护增益	0.10~10.00	1.00	☆	F901
F9-02	电机过载预警系数 (%)	50%~100%	80%	☆	F902
F9-03	过压失速保护增益	000~100	030	☆	F903
F9-04	过电压失速保护电压	200.0~1250.0V	380.0V	★	F904
			760.0V	★	
			1150.0V	★	
F9-05	Vf过流失速保护增益	0~100	20	☆	F905
F9-06	Vf过电流失速保护电流	50%~200%	150%	★	F906
F9-07	Vf弱磁区电流失速保护系数	50%~200%	100%	★	F907

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F9-08	过压失速允许上升极限值	0.0%~50.0%	10.0%	☆	F908
F9-11	故障自动复位次数	0~20	0	☆	F90B
F9-12	故障自动复位期间故障继电器动作选择	0: 不动作 1: 动作	0	☆	F90C
F9-13	故障自动复位间隔时间	0.1s~100.0s	1.0s	☆	F90D
F9-14	输入缺相使能选择	0: 无效 1: 有效	1	☆	F90E
F9-15	输出缺相使能选择	0: 无效 1: 有效	1	☆	F90F
F9-16	上电对地短路保护选择	0: 无效 1: 有效	1	☆	F910
F9-17	欠压故障自动复位选择	0: 欠压故障后需要手动复位故障 1: 欠压故障后根据母线电压自行复位故障	0	☆	F911
F9-18	过压抑制模式选择	0: 无效 1: 过压抑制模式1 2: 过压抑制模式2	1	★	F912
F9-19	过励磁生效状态选择	0: 无效 2: 仅减速过程有效 1: 运行时恒速、减速过程有效	2	★	F913
F9-20	过压抑制模式2极限值	1.0%~150.0%	100.0%	★	F914
F9-21	软件过流故障使能	0: 无效 1: 有效	0	☆	F915
F9-22	故障保护动作1	0~22202; 个位: 电机过载-Err14 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 保留 百位: 输入缺相-Err23 千位: 输出缺相-Err24 万位: 参数读写异常-Err25	00000	☆	F916

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
F9-23	故障保护动作2	0~22222; 个位: 通讯故障-Err27 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 外部故障-Err28 百位: 速度偏差过大故障-Err29 千位: 用户自定义故障1-Err30 万位: 用户自定义故障2-Err31	00000	☆	F917
F9-24	故障保护动作3	0~22022; 个位: 运行时PID反馈丢失-Err32 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 掉载故障-Err34 百位: 软件过电流-Err16 千位: 当前次连续运行时间到达-Err39 万位: 运行时间达到-Err40	00000	☆	F918
F9-26	故障时继续运行频率选择	0: 以当前运行频率运行 1: 以设定频率运行 2: 以上限频率运行 3: 以下限频率运行 4: 以备用频率设定值F9-27运行	1	☆	F91A
F9-27	异常备用频率设定值	0.0%~100.0%	100.0%	☆	F91B
F9-28	掉载保护选择	0: 无效 1: 有效	0	☆	F91C
F9-29	掉载检出水平	0.0%~80.0%	20.0%	★	F91D
F9-30	掉载检出时间	0.0s~100.0s	5.0s	☆	F91E
F9-31	速度偏差过大检测值	0.0%~100.0%	20.0%	☆	F91F
F9-32	速度偏差过大检测时间	0.0s~100.0s	0.0s	☆	F920
F9-33	过速度检测值	0.0%~100.0%	20.0%	☆	F921
F9-34	过速度检测时间	0.0s~100.0s	2.0s	☆	F922
F9-35	电机过载保护电流系数	100%~200%	100%	☆	F923

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
FA 组-PID 功能					
FA-00	PID给定源	0: PID功能码FA-01 1: AI1 2: AI2 3: 通讯给定 4: PULSE给定 5: 多段指令给定 6: Up/Down修改FA-01 (F0-06=6时有效)	0	☆	FA00
FA-01	PID数字给定	0.0%~100.0%	50.0%	☆	FA01
FA-02	PID给定变化时间	0.00s~650.00s	0.00s	☆	FA02
FA-03	PID反馈源	0: AI1 1: AI2 2: AI1-AI2 3: 通讯给定 4: PULSE给定 5: AI1+AI2 6: MAX(AI1 , AI2) 7: MIN(AI1 , AI2)	0	☆	FA03
FA-04	PID作用方向	0: 正作用 1: 反作用	0	☆	FA04
FA-05	PID给定反馈量程	0~65535	1000	☆	FA05
FA-06	比例增益P	0.0~100.0	50.0	☆	FA06
FA-07	积分时间I	0.01s~10.00s	0.50s	☆	FA07
FA-08	微分时间D	0.000s~10.000s	0.000s	☆	FA08
FA-09	PID反转截止频率	0.00~最大频率(F0-14)	0.00Hz	☆	FA09
FA-10	偏差极限	0.0%~100.0%	0.0%	☆	FA0A
FA-11	微分限幅	0.00%~100.00%	0.10%	☆	FA0B
FA-12	PID反馈滤波时间	0.00s~60.00s	0.00s	☆	FA0C
FA-13	PID反馈丢失检测值	0.0%~100.0%	0.0%	☆	FA0D
FA-14	PID反馈丢失检测时间	0.0s~3600.0s	0s	☆	FA0E
FA-18	比例增益P2	0.0~100.0	20.0	☆	FA12
FA-19	积分时间I2	0.01s~10.00s	2.00s	☆	FA13
FA-20	微分时间D2	0.000s~10.000s	0.000s	☆	FA14
FA-21	PID参数切换条件	0: 不切换 1: DI端子 2: 根据偏差自动切换	0	☆	FA15
FA-22	PID参数切换偏差1	0.0%~FA-23	20.0%	☆	FA16

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
FA-23	PID参数切换偏差2	FA-22~100.0%	80.0%	☆	FA17
FA-24	PID初值	0.0%~100.0%	0.0%	☆	FA18
FA-25	PID初值保持时间	0.00s~650.00s	0.00s	☆	FA19
FA-26	两次输出偏差正向最大值	0.00%~100.00%	1.00%	☆	FA1A
FA-27	两次输出偏差反向最大值	0.00%~100.00%	1.00%	☆	FA1B
FA-28	PID积分属性	个位：积分分离 0：无效； 1：有效 十位：输出到限值，是否停止积分 0：继续积分； 1：停止积分	00	☆	FA1C
FA-29	PID停机运算	0：停机不运算 1：停机时运算	0	☆	FA1D
Fb 组-摆频、定长和计数					
Fb-00	摆幅设定方式	0：相对于中心频率 1：相对于最大频率	0	☆	FB00
Fb-01	摆频幅度	0.0%~100.0%	0.0%	☆	FB01
Fb-02	突跳频率幅度	0.0%~50.0%	0.0%	☆	FB02
Fb-03	摆频周期	0.1s~3000.0s	10.0s	☆	FB03
Fb-04	三角波上升时间系数	0.1%~100.0%	50.0%	☆	FB04
Fb-05	设定长度	0m~65535m	1000m	☆	FB05
Fb-06	实际长度	0m~65535m	0m	☆	FB06
Fb-07	每m脉冲数	0.1~6553.5	100.0	☆	FB07
Fb-08	设定计数值	1~65535	1000	☆	FB08
Fb-09	指定计数值	1~65535	1000	☆	FB09
FC 组-多段指令及简易 PLC 功能					
FC-00	多段速0	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC00
FC-01	多段速1	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC01
FC-02	多段速2	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC02
FC-03	多段速3	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC03

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
FC-04	多段速4	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC04
FC-05	多段速5	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC05
FC-06	多段速6	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC06
FC-07	多段速7	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC07
FC-08	多段速8	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC08
FC-09	多段速9	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC09
FC-10	多段速10	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC0A
FC-11	多段速11	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC0B
FC-12	多段速12	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC0C
FC-13	多段速13	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC0D
FC-14	多段速14	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC0E
FC-15	多段速15	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FC0F
FC-16	PLC运行方式	0: 单次运行结束停机 1: 单次运行保持终值 2: 一直循环	0	☆	FC10
FC-17	PLC掉电记忆选择	0: 掉电不记忆并且停机不记忆 1: 掉电记忆并且停机不记忆 2: 掉电不记忆并且停机记忆 3: 掉电记忆并且停机记忆	0	☆	FC11
FC-18	PLC第0段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC12
FC-19	PLC第0段加减时间选择	0~3 (分别表示加减速时间1~4)	0	☆	FC13
FC-20	PLC第1段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC14
FC-21	PLC第1段加减时间选择	0~3 (分别表示加减速时间1~4)	0	☆	FC15
FC-22	PLC第2段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC16
FC-23	PLC第2段加减时间选择	0~3 (分别表示加减速时间1~4)	0	☆	FC17
FC-24	PLC第3段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC18

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
FC-25	PLC第3段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC19
FC-26	PLC第4段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC1A
FC-27	PLC第4段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC1B
FC-28	PLC第5段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC1C
FC-29	PLC第5段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC1D
FC-30	PLC第6段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC1E
FC-31	PLC第6段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC1F
FC-32	PLC第7段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC20
FC-33	PLC第7段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC21
FC-34	PLC第8段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC22
FC-35	PLC第8段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC23
FC-36	PLC第9段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC24
FC-37	PLC第9段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC25
FC-38	PLC第10段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC26
FC-39	PLC第10段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC27
FC-40	PLC第11段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC28
FC-41	PLC第11段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC29
FC-42	PLC第12段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC2A
FC-43	PLC第12段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC2B
FC-44	PLC第13段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC2C
FC-45	PLC第13段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC2D

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
FC-46	PLC第14段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC2E
FC-47	PLC第14段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC2F
FC-48	PLC第15段运行时间	0.0~6500.0	0.0	☆	FC30
FC-49	PLC第15段加减时间选择	0~3（分别表示加减速时间1~4）	0	☆	FC31
FC-50	PLC运行时间单位选择	0: s(s), 1: h(小时)	0	☆	FC32
FC-51	多段速优先方式选择	0: 多段速不优先 1: 多段速优先	1	☆	FC33
FC-52	多段速度优先加减速时间选择	0: 加减速时间1 1: 加减速时间2 2: 加减速时间3 3: 加减速时间4	0	☆	FC34
FC-53	多段速度 FC-00 ~ FC-15单位选择	0: % 1: Hz	0	☆	FC35
FC-55	多段指令0给定方式	0: 功能码FC-00给定 1: AI1 2: AI2 3: PULSE脉冲 4: PID 5: 预置频率给定 (F0-11), UP/DOWN可修改	0	☆	FC37
Fd-组转矩控制					
Fd-00	转矩命令源选择	0: 数字设定(Fd-01) 1: AI1 2: AI2 3: 通讯给定 4: PULSE脉冲频率设定 5: MIN(AI1, AI2) 6: MAX(AI1, AI2) (1-6选项满量程对应Fd-01)	0	★	FD00
Fd-01	转矩数字给定	-200.0%~200.0%	150.0%	☆	FD01
Fd-03	转矩控制正方向最大频率	0.00Hz~最大频率 (F0-14)	50.00Hz	☆	FD03
Fd-04	转矩控制反方向最大频率	0.00Hz~最大频率 (F0-14)	50.00Hz	☆	FD04
Fd-06	转矩指令滤波时间	0.00s~10.00s	0.00s	☆	FD06

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
Fd-07	转矩模式频率加速时间	0.0s~1000.0s	10.0s	☆	FD07
Fd-08	转矩模式频率减速时间	0.0s~1000.0s	10.0s	☆	FD08
Fd-10	速度/转矩模式选择	0: 速度模式 1: 转矩模式	0	★	FD0A
FE 组- AI 多点曲线设定					
FE-00	曲线 1 最小输入	-10.00V~FE-02	0.00V	☆	FE00
FE-01	曲线 1 最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FE01
FE-02	曲线 1 拐点 1 输入	FE-00~FE-04	3.00V	☆	FE02
FE-03	曲线 1 拐点 1 输入对应设定	-100.0%~100.0%	30.0%	☆	FE03
FE-04	曲线 1 拐点 2 输入	FE-02~FE-06	6.00V	☆	FE04
FE-05	曲线 1 拐点 2 输入对应设定	-100.0%~100.0%	60.0%	☆	FE05
FE-06	曲线 1 最大输入	FE-04~10.00	10.00V	☆	FE06
FE-07	曲线 1 最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%		FE07
FE-08	曲线 2 最小输入	-10.00~FE-10	0.00V	☆	FE08
FE-09	曲线 2 最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FE09
FE-10	曲线 2 拐点 1 输入	FE-08~FE-12	3.00V	☆	FE0A
FE-11	曲线 2 拐点 1 输入对应设定	-100.0%~100.0%	30.0%	☆	FE0B
FE-12	曲线 2 拐点 2 输入	FE-10~FE-14	6.00V	☆	FE0C
FE-13	曲线 2 拐点 2 输入对应设定	-100.0%~100.0%	60.0%	☆	FE0D
FE-14	曲线 2 最大输入	FE-12~10.00V	10.00V	☆	FE0E
FE-15	曲线 2 最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	☆	FE0F

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
FE-24	AI1 设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FE18
FE-25	AI1 设定跳跃范围	0.0%~100.0%	0.5%	☆	FE19
FE-26	AI2 设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	FE1A
FE-27	AI2 设定跳跃范围	0.0%~100.0%	0.5%	☆	FE1B
FF 组- 厂家参数					
FF-00	厂家密码	0~65535	*****	☆	FF00
H0 组-第二电机参数设定					
H0-00	电机选择	1: 1号电机 2: 2号电机	1	★	A000
H0-01	第二电机控制方式	1: 开环矢量控制（无速度传感器矢量） 2: VF控制	2	★	A001
H0-02	第二电机加减速时间选择	0: 与第一电机一致 1: 加减速时间1 2: 加减速时间2 3: 加减速时间3 4: 加减速时间4	0	☆	A002
H1 组-第二电机参数					
H1-00	电机参数调谐	0: 无功能 1: 静态调谐 2: 动态完全调谐	0	★	A100
H1-01	电机2 额定功率	0.1 kW~1000.0kW	机型确定	★	A101
H1-02	电机2额定电压	1V~1500V	380V	★	A102
H1-03	电机2电机极数	2~64	机型确定	●	A103
H1-04	电机2额定电流	0.01A ~ 600.00A(电机额定功率 <=30.0kW) 0.1A~6000.0A(电机额定功率>30.0kW)	H1-01确定	★	A104
H1-05	电机2 额定频率	0.01Hz~最大频率（F0-14）	50.00Hz	★	A105
H1-06	电机2 额定转速	1RPM~60000RPM	H1-01确定	★	A106
H1-07	电机2空载电流	0.01A~H1-04（电机额定功率<=30.0kW） 0.1A~H1-04（电机额定功率>30.0kW）	H1-01确定	★	A107
H1-08	电机2定子电阻	0.001ohm~65.535ohm	机型确定	★	A108
H1-09	电机2转子电阻	0.001ohm~65.535ohm	机型确定	★	A109
H1-10	电机2互感抗	0.1mH~6553.5mH	机型确定	★	A10A
H1-11	电机2漏感抗	0.01mH~655.35mH	机型确定	★	A10B

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
H1-12	动态完全调谐时的加速度	1.0s~600.0s	10.0s	☆	A10C
H1-13	动态完全调谐时的减速度	1.0s~600.0s	10.0s	☆	A10D
H1-17	同步电机2定子电阻	0.001Ω~65.535Ω	机型确定	★	A111
H1-18	同步电机2D轴电感	0.01mH~655.35mH	机型确定	★	A112
H1-19	同步电机2Q轴电感	0.01mH~655.35mH	机型确定	★	A113
H1-20	同步电机2反电动势	1V~65535V	机型确定	★	A114
H1-21	同步电机2空载电流	0.0%~50.0%	5.0%	★	A115
H2 组-第二电机 VF 参数设定					
H2-00	转矩提升	0.0%~30.0%	0.0%	☆	A200
H2-02	振荡抑制增益	0~100	机型确定	☆	A202
H3 组-第二电机矢量控制参数					
H3-00	切换频率F1	1.00Hz~H3-02	5.00Hz	☆	A300
H3-02	切换频率F2	H3-00~F0-14	10.00Hz	☆	A302
H3-04	低频速度比例增益	0.1~10.0	4.0	☆	A304
H3-05	低频速度积分时间	0.01s~10.00s	0.50s	☆	A305
H3-06	高频速度比例增益	0.1~10.0	2.0	☆	A306
H3-07	高频速度积分时间	0.01s~10.00s	1.00s	☆	A307
H3-08	速度环积分属性选择	0: 积分生效 1: 积分分离	0	★	A308
H3-11	转矩电流调节器 Kp	0~30000	2000	☆	A30B
H3-12	转矩电流调节器 Ki	0~30000	1300	☆	A30C
H3-13	励磁电流调节器 Kp	0~30000	2000	☆	A30D
H3-14	励磁电流调节器 Ki	0~30000	1300	☆	A30E
H3-15	磁通制动增益	0~200	0	☆	A30F
H3-16	弱磁转矩校正系数	50%~150%	100%	☆	A310
H3-17	转差补偿系数	50%~200%	100%	☆	A311
H3-18	速度环反馈滤波时间常数	0.000s~1.000s	0.015s	☆	A312

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
L0-04	矢量运行频率显示选择	0: 实时频率 1: 设定频率	0	☆	B004
L0-05	UP/Down调节时显示选择	0: 显示设定值 1: 显示当前变量值	0	☆	B005
L1 组-用户功能码定制					
L1-00	清除定制功能码选择	0: 无效 1: 有效	0	☆	B100
L1-01	定制功能码 1	uF0-00~uU1-xx	uF0-03	☆	B101
L1-02	定制功能码 2	uF0-00~uU1-xx	uF0-04	☆	B102
L1-03	定制功能码 3	uF0-00~uU1-xx	uF0-06	☆	B103
L1-04	定制功能码 4	uF0-00~uU1-xx	uF0-23	☆	B104
L1-05	定制功能码 5	uF0-00~uU1-xx	uF0-24	☆	B105
L1-06	定制功能码 6	uF0-00~uU1-xx	uF4-00	☆	B106
L1-07	定制功能码 7	uF0-00~uU1-xx	uF4-01	☆	B107
L1-08	定制功能码 8	uF0-00~uU1-xx	uF4-02	☆	B108
L1-09	定制功能码 9	uF0-00~uU1-xx	uF4-04	☆	B109
L1-10	定制功能码 10	uF0-00~uU1-xx	uF4-05	☆	B10A
L1-11	定制功能码 11	uF0-00~uU1-xx	uF4-06	☆	B10B
L1-12	定制功能码 12	uF0-00~uU1-xx	uF4-12	☆	B10C
L1-13	定制功能码 13	uF0-00~uU1-xx	uF4-13	☆	B10D
L1-14	定制功能码 14	uF0-00~uU1-xx	uF5-00	☆	B10E
L1-15	定制功能码 15	uF0-00~uU1-xx	uF5-01	☆	B10F
L1-16	定制功能码 16	uF0-00~uU1-xx	uF5-02	☆	B110
L1-17	定制功能码 17	uF0-00~uU1-xx	uF6-00	☆	B111
L1-18	定制功能码 18	uF0-00~uU1-xx	uF6-01	☆	B112
L1-19	定制功能码 19	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B113
L1-20	定制功能码 20	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B114
L1-21	定制功能码 21	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B115
L1-22	定制功能码 22	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B116
L1-23	定制功能码 23	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B117
L1-24	定制功能码 24	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B118
L1-25	定制功能码 25	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B119

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
L1-26	定制功能码 26	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B11A
L1-27	定制功能码 27	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B11B
L1-28	定制功能码 28	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B11C
L1-29	定制功能码 29	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B11D
L1-30	定制功能码 30	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B11E
L1-31	定制功能码 31	uF0-00~uU1-xx	uF0-00	☆	B11F
L2 组-优化控制参数					
L2-00	死区补偿使能选择	0: 不补偿 1: 补偿	1	☆	B200
L2-01	PWM方式	0: 异步调制 1: 同步调制	0	☆	B201
L2-02	PWM七段/五段选择	0: 全程七段 1: 七段/五段自动切换	0	☆	B202
L2-03	CBC限流使能选择	0: 禁止 1: 使能	1	☆	B203
L2-04	制动点	330.0V~2000.0V	360.0V	☆	B204
			690.0V	☆	
			1160.0V	☆	
L2-05	欠压点	150.0V~900.0V	170.0V	☆	B205
			350.0V	☆	
			650.0V	☆	
L2-06	随机PWM深度设置	0~6	0	☆	B206
L2-07	0Hz运行方式选择	0: 无电流输出; 1: 正常运行; 2: 以停机直流制动电流F1-16输出;	0	☆	B207
L2-08	低频载波限制方式选择	0: 限制模式0 1: 限制模式1 2: 无限制(所有频率段载波一致)	0	☆	B208
L3 组-AIAO 校正参数					
L3-00	AI1显示电压1	-9.999V~10.000V	3.000V	☆	B300
L3-01	AI1实测电压1	-9.999V~10.000V	3.000V	☆	B301
L3-02	AI1显示电压2	-9.999V~10.000V	8.000V	☆	B302
L3-03	AI1实测电压2	-9.999V~10.000V	8.000V	☆	B303
L3-04	AI2显示电压1	-9.999V~10.000V	3.000V	☆	B304
L3-05	AI2实测电压1	-9.999V~10.000V	3.000V	☆	B305

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
L3-06	A12显示电压2	-9.999V~10.000V	8.000V	☆	B306
L3-07	A12实测电压2	-9.999V~10.000V	8.000V	☆	B307
L3-12	A01 目标电压 1	-9.999V~10.000V	3.000V	☆	B30C
L3-13	A01 实测电压 1	-9.999V~10.000V	3.000V	☆	B30D
L3-14	A01 目标电压 2	-9.999V~10.000V	8.000V	☆	B30E
L3-15	A01 实测电压 2	-9.999V~10.000V	8.000V	☆	B30F
L3-16	A02 目标电压 1	-9.999V~10.000V	3.000V	☆	B310
L3-17	A02 实测电压 1	-9.999V~10.000V	3.000V	☆	B311
L3-18	A02 目标电压 2	-9.999V~10.000V	8.000V	☆	B312
L3-19	A02 实测电压 2	-9.999V~10.000V	8.000V	☆	B313
L4 组- 主从控制参数					
L4-00	主从控制使能选择:	0: 禁止 1: 使能	0	★	B400
L4-01	主从机选择:	0: 主机 1: 从机	0	★	B401
L4-02	主机发送频率选择:	0: 运行频率 1: 目标频率	0	★	B402
L4-03	从机跟随主机命令源选择	0: 不跟随 1: 跟随	0	★	B403
L4-04	从机接收频率系数	0.00%~600.00%	100.00%	☆	B404
L4-05	从机接收转矩系数	-10.00~10.00	1.00	☆	B405
L4-06	从机接收转矩偏置	-50.00%~50.00%	0.00%	☆	B406
L4-07	频率偏差阈值	0.20%~10.00%	0.50%	☆	B407
L4-08	主从通讯掉线检测时间	0.00s~10.0s	0.1s	☆	B408
L5 组- 抱闸功能参数					
L5-00	抱闸控制使能选择:	0: 禁止 1: 使能	0	★	B500
L5-01	抱闸松开频率	0.00Hz~20.00Hz	2.50Hz	★	B501
L5-02	抱闸松开频率维持时间	0.0s~20.0s	1.0s	★	B502
L5-03	抱闸期间电流限制值	50.0%~200.0%	120.0%	★	B503

功能码	名称	内容	出厂值	更改	通讯地址
L5-04	抱闸吸合频率	0.00Hz~20.00 Hz	1.50Hz	★	B504
L5-05	抱闸吸合延时时间	0.0s~20.0s	0.0s	★	B505
L5-06	抱闸吸合频率维持时间	0.0s~20.0s	1.0s	★	B506
L6 组 - 休眠唤醒功能参数					
L6-00	休眠选择	0: 休眠功能无效 1: 数字输入端子DI控制休眠功能 2: 由PID设定值与反馈值控制休眠功能 3: 根据运行频率控制休眠功能	0	☆	B600
L6-01	休眠频率	0.00Hz~F0-14	0.00Hz	☆	B601
L6-02	休眠延时	0.0s~3600.0s	20.0s	☆	B602
L6-03	唤醒差值	0.0%~100.0% L6-00=3时, 单位变成Hz	10.0%	☆	B603
L6-04	唤醒延时	0.0s~3600.0s	0.5s	☆	B604
L6-05	休眠延时频率输出选择	0: PID自动调节, 1: 休眠频率L6-01	0	☆	B605

功能码	名称	最小单位	更改	通讯地址	
U0 组 - 故障记录参数					
U0-00	最近一次故障类型	00: 无故障 Err01: 逆变模块保护 Err04: 加速过程中过流 Err05: 减速过程中过流 Err06: 恒速运行中过流 Err08: 加速过程中过压 Err09: 减速过程中过压 Err10: 恒速运行中过压 Err12: 欠压故障 Err13: 驱动器过载故障 Err14: 电机过载故障 Err15: 驱动器过热 Err16: 软件过流 Err17: 电流检测故障 Err20: 对地短路故障 Err21: 调谐超时故障 Err23: 输入缺相故障 Err24: 输出缺相故障 Err25: Eeprom 操作故障 Err27: 通讯故障 Err28: 外部故障 Err29: 速度偏差过大 Err30: 用户自定义故障 1 Err33: 快速限流 Err31: 用户自定义故障 2 Err34: 掉载故障	1	●	7000
U0-01	前一次故障类型		1	●	7001

功能码	名称		最小单位	更改	通讯地址
U0-02	前二次故障类型	Err32: 运行时 PID 反馈丢失 Err35: 输入电源故障 Err37: 参数存储异常 Err39: 本次运行时间到达 Err40: 累计运行时间到达 Err42: 运行中切换电机 Err43: 电机超速度 Err45: 磁极位置检测失败 Err46: 主从控制通讯掉线	1	●	7002
U0-03	最近一次故障时频率		0.01Hz	●	7003
U0-04	最近一次故障时电流		0.01A	●	7004
U0-05	最近一次故障时母线电压		0.1V	●	7005
U0-06	最近一次故障时输入端子状态		1	●	7006
U0-07	最近一次故障时输出端子状态		1	●	7007
U0-08	最近一次故障变频器状态		1	●	7008
U0-09	最近一次故障时运行时间（上电开始计时，分）		1min	●	7009
U0-10	最近一次故障时运行时间（从运行时开始计时，分）		1min	●	700A
U0-13	前一次故障时频率		0.01Hz	●	700D
U0-14	前一次故障时电流		0.01A	●	700E
U0-15	前一次故障时母线电压		0.1V	●	700F
U0-16	前一次故障时输入端子		1	●	7010
U0-17	前一次故障时输出端子		1	●	7011
U0-18	前一次故障变频器状态		1	●	7012
U0-19	前一次故障时运行时间（上电开始计时，分）		1min	●	7013
U0-20	前一次故障时时间（从运行时开始计时，分）		1min	●	7014
U0-21	预留变量			●	7015
U0-22	预留变量			●	7016
U0-23	前二次故障时频率		0.01Hz	●	7017
U0-24	前二次故障时电流		0.01A	●	7018
U0-25	前二次故障时母线电压		0.1V	●	7019

功能码	名称	最小单位	更改	通讯地址
U0-26	前二次故障时输入端子	1	●	701A
U0-27	前二次故障时输出端子	1	●	701B
U0-28	前二次故障变频器状态	1	●	701C
U0-29	前二次故障时运行时间（上电开始计时，分）	1min	●	701D
U0-30	前二次故障时时间（从运行时开始计时，分）	1min	●	701E
U1 组-应用监控参数				
U1-00	运行频率（Hz）	0.01Hz	●	7100
U1-01	设定频率（Hz）	0.01Hz	●	7101
U1-02	母线电压（V）	0.1V	●	7102
U1-03	输出电压（V）	1V	●	7103
U1-04	输出电流（A）	0.1A	●	7104
U1-05	输出功率（kW）	0.1kW	●	7105
U1-06	DI输入状态，十六进制数	1	●	7106
U1-07	DO输出状态，十六进制数	1	●	7107
U1-08	AI1校正后电压	0.01V	●	7108
U1-09	AI2校正后电压	0.01V	●	7109
U1-10	PID设定值，PID设定值(百分比)*FA-05	1	●	710A
U1-11	PID反馈，PID反馈值(百分比)*FA-05	1	●	710B
U1-12	计数值	1	●	710C
U1-13	长度值	1	●	710D
U1-14	电机转速	RPM	●	710E
U1-15	PLC阶段，多段速运行时当前所在段	1	●	710F
U1-16	PULSE脉冲输入频率	0.01kHz	●	7110
U1-17	反馈速度，电机实际运行频率	0.1Hz	●	7111
U1-18	F7-38定时时间的剩余时间	0.1Min	●	7112
U1-19	AI1校正前电压	0.001V	●	7113
U1-20	AI2校正前电压	0.001V	●	7114

功能码	名称	最小单位	更改	通讯地址
U1-21	DI5高速脉冲采样线速度，参照F7-71使用	1m/min	●	7115
U1-22	负载速度显示(停机时为设定负载速度)，参照F7-31使用	自定义	●	7116
U1-23	本次上电时间	1Min	●	7117
U1-24	本次运行时间	0.1Min	●	7118
U1-25	PULSE脉冲输入频率，与U1-16只是单位不同	1Hz	●	7119
U1-26	通讯设定频率值	0.01%	●	711A
U1-27	主频率显示	0.01Hz	●	711B
U1-28	辅频率显示	0.01Hz	●	711C
U1-29	目标转矩，以电机额定转矩为100%	0.1%	●	711D
U1-30	输出转矩，以电机额定转矩为100%	0.1%	●	711E
U1-31	输出转矩，以变频器额定电流为100%	0.1%	●	711F
U1-32	转矩上限，以变频器额定电流为100%	0.1%	●	7120
U1-33	Vf分离目标电压	1V	●	7121
U1-34	Vf分离输出电压	1V	●	7122
U1-35	保留		●	7123
U1-36	当前使用电机序号	1	●	7124
U1-37	A01目标电压	0.01V	●	7125
U1-38	A02目标电压	0.01V	●	7126
U1-39	变频器运行状态，0：停机，1：正转，2：反转，3：故障	1	●	7127
U1-40	变频器当前故障	1	●	7128
U1-41	代理商限时剩余时间	1h	●	7129
U1-42	交流进线电流	0.1A	●	712A
U1-43	PLC当前阶段剩余时间	0.1	●	712B
U1-47	累计运行时间 1(累计运行时间= U1-47 + U1-48)	1h	●	712F
U1-48	累计运行时间2(累计运行时间= U1-47 + U1-48)	1min	●	7130

第五章 故障诊断及对策

6.1 故障报警及对策

系统运行过程中发生故障，变频器会立即保护电机停止输出，同时相应变频器故障继电器接点动作。变频器面板显示故障代码，故障代码对应的故障类型和常见解决方法详见下表。表格中列举仅做参考，请勿擅自修理、改造，若无法排除故障，请向我司或产品代理商寻求技术支持。

表6-1 故障报警及对策

故障名称	面板显示	故障原因排查	故障处理对策
逆变模块保护	Err01	1、电机连接端U、V、W有无相间或对地短路 2、模块是否过热 3、变频器内部接线是否松动 4、主控板、驱动板或模块是否正常	1、接触短路 2、风扇、风道是否正常 3、接好所有松动的线 4、寻求技术支持
加速过程中过流	Err04	1、变频器输出回路存在接地或短路 2、电机参数不正确 3、加速时间太短 4、V/F转矩提升或曲线不合适 5、输入电压偏低 6、对正在旋转的电机进行启动 7、加速过程中突加负载 8、变频器选型偏小	1、排除外围故障 2、检查参数并参数辨识 3、增大加速时间 4、调整V/F提升转矩或曲线 5、将电压调整至正常范围 6、选择转速跟踪启动或等电机停止后再启动 7、取消突加负载 8、选用功率等级更大的变频器
减速过程中过流	Err05	1、变频器输出回路存在接地或短路 2、电机参数不正确 3、减速时间太短 4、输入电压偏低 5、减速过程中突加负载 6、没有制动单元和制动电阻 7、磁通制动增益过大	1、排除外围故障 2、进行电机参数辨识 3、增大减速时间 4、将电压调整至正常范围 5、取消突加负载 6、加装制动单位及电阻 7、减小磁通制动增益
恒速运行中过流	Err06	1、变频器输出回路存在接地或短路 2、电机参数不正确 3、输入电压偏低 4、运行中是否有突加负载 5、变频器选型偏小	1、排除外围故障 2、检查参数并参数辨识 3、将电压调整至正常范围 4、取消突加负载 5、选用功率等级更大的变频器

故障名称	面板显示	故障原因排查	故障处理对策
加速过程中 过压	Err08	1、输入电压过高 2、加速过程中存在外力拖动电机运行 3、加速时间过短 4、没有制动单元和制动电阻 5、电机参数不正确	1、将电压调至正常范围 2、取消此外动力或加装制动电阻 3、增大加速时间 4、加装制动单元及电阻 5、检查参数并参数辨识
减速过程中 过压	Err09	1、输入电压过高 2、减速过程中存在外力拖动电机运行 3、减速时间过短 4、没有制动单元和制动电阻	1、将电压调至正常范围 2、取消此外动力或加装制动电阻 3、增大减速时间 4、加装制动单元及电阻
恒速运行中 过压	Err10	1、输入电压过高 2、加速过程中存在外力拖动电机运行	1、将电压调至正常范围 2、取消此外动力或加装制动电阻
欠压故障	Err12	1、瞬时停电 2、变频器输入端电压不在规范要求的范围 3、母线电压不正常 4、整流桥及缓冲电阻不正常 5、驱动板异常 6、控制板异常	1、复位故障 2、调整电压到正常范围 3、寻求技术支持
驱动器过载 故障	Err13	1、负载是否过大或发生电机堵转 2、变频器选型偏小	1、减小负载并检查电机及机械情况 2、选用功率等级更大的变频器
电机过载 故障	Err14	1、电机保护参数F9-01设定是否合适 2、负载是否过大或电机发生堵转 3、变频器选型偏小	1、正确设定此参数 2、减小负载并检查电机及机械情况 3、选用功率等级更大的变频器
驱动器过热	Err15	1、环境温度过高 2、风道堵塞 3、风扇损坏 4、模块热敏电阻损坏 5、逆变模块损坏	1、降低环境温度 2、清理风道 3、更换风扇 4、更换热敏电阻 5、更换逆变模块
软件过流	Err16	1、F7-61、F7-62参数设置是否合理 2、负载是否过大或电机发生堵转 3、变频器选型偏小	1、若不需要软件过流可通过F9-21=0关闭该故障逻辑 2、可适当调大F7-61和F7-62的过流判断值和判断时间 3、减小负载并检查电机及机械情况 4、选用合适功率的变频器

故障名称	面板显示	故障原因排查	故障处理对策
电流检测故障	Err17	1、变频内部接线是否松动 2、电流检测器件是否正常 3、主控板或驱动板是否正常	1、检查接线 2、寻求技术支持
对地短路故障	Err20	电机对地短路	更换电缆或电机
调谐超时故障	Err21	1. 调谐时间 > (加速时间+减速时间+90秒) 2. 电机参数未设置正确	1. 输入正确的电机参数重新自学习 2. 更换电缆或电机 3. 寻求技术支持
输入缺相故障	Err23	1、三相输入电源不正常 2、驱动板异常 3、防雷板异常 4、主控板异常	1、检查并排除外围线路中存在的问题 2、寻求技术支持
输出缺相故障	Err24	1、变频器到电机引线不正常 2、电机运行时变频器三相输出不平衡 3、驱动板异常 4、模块异常	1、排除外围故障 2、检查电机三相绕组是否正常并排除故障 3、寻求技术支持
参数读写故障	Err25	EEPROM芯片损坏	更换主控板
通讯故障	Err27	1、上位机是否工作 2、通讯接线是否正常 3、通讯参数F8组是否正确	1、检查上位机接线等 2、检查通讯接线 3、核对F8组参数
外部故障	Err28	1、通过多功能DI端子输入外部常开或常闭故障信号	1、故障复位
速度偏差过大	Err29	1、负载太重且设置加速时间太短 2、故障检测参数F9-31、F9-32设置不合理	1、延长设定加减速时间 2、重新设置F9-31、F9-32
用户自定义故障1	Err30	1、通过多功能端子DI输入的用户自定义故障1信号	1、复位
用户自定义故障2	Err31	2、通过多功能端子DI输入的用户自定义故障2信号	1、复位
运行时PID反馈丢失	Err32	1、PID反馈值小于FA-13设定值	1、检查反馈信号或重新设置FA-13
快速限流	Err33	1、负载过大或发生堵转 2、设定加速时间太短	1、减小负载或更换更大功率变频器 2、适当延长加速时间
掉载故障	Err34	1、掉载检测条件到达，具体使用参照F9-28-F9-30	1、复位或重新设置检测条件

故障名称	面板显示	故障原因排查	故障处理对策
输入电源故障	Err35	1、输入电压不在规定范围内 2、上下电过于频繁	1、调整输入电压 2、延长上下电周期
参数存储异常	Err37	DSP与EEPROM芯片通讯异常	1、更换主控板 2、寻求厂家服务
本次运行时间到达	Err39	1、变频器本次运行时间>F7-38设定值	1、复位
累计运行时间到达	Err40	1、累计运行时间到达设定值 F7-20	1、使用参数初始化功能2清除记录时间或重新设定累计运行时间
运行中切换电机	Err42	运行中通过端子切换电机	停机后再进行电机切换
电机超速度	Err43	1. 过速度检测时间F9-34设置不合理 2. 在开环矢量模式下运行时未接电机	1. 在未接电机时控制方式改为VF模式 2. 重新设置F9-34参数
磁极位置检测失败	Err45	1. 磁极位置检测失败	1. F3-27改为0 2. 联系厂家技术支持
主从控制通讯掉线	Err46	1、没有设定主机但设置了从机 2、通讯线异常或通讯参数不正确	1、设置主机并复位故障 2、检查通讯线与通讯参数F8组

6.2 常见故障及其处理方法

变频器使用过程中可能会遇到下列故障情况，请参考下述方法进行简单故障分析。

表6-2 常见故障及其处理方法

序号	故障现象	可能原因	解决方法
1	上电无显示	1、电网电压没有或者过低 2、变频器驱动板上的开关电源故障 3、整流桥损坏 4、变频器缓冲电阻损坏 5、控制板、键盘故障 6、控制板与驱动板、键盘之间连线断	1、检查输入电源 2、检查母线电压 3、重新拔插键盘和30芯排线 4、寻求厂家服务
2	上电显示“Err20”报警	1、电机或者输出线对地短路 2、变频器损坏	1、用摇表测量电机和输出线的绝缘 2、寻求厂家服务
3	频繁报Err15（模块过热）故障	1、载频设置太高 2、风扇损坏或者风道堵塞 3、变频器内部器件损坏（热电偶或其他）	1、降低载频（F0-26） 2、更换风扇、清理风道 3、寻求厂家服务

序号	故障现象	可能原因	解决方法
4	变频器运行后电机不转动	1、电机及电机线 2、变频器参数设置错误（电机参数） 3、驱动板与控制板连接接触不良 4、驱动板故障	1、重新确认变频器与电机之间连线 2、更换电机或清除机械故障 3、检查并重新设置电机参数
5	DI端子失效	1、参数设置错误 2、外部信号错误 3、DI拨码开关所处位置错误 4、控制板故障	1、检查并重新设置F5组相关参数 2、重新接外部信号线 3、重新确认DI拨码开关所处位置是否与接线方式一致 4、寻求厂家服务
6	变频器频繁报过流和过压故障	1、电机参数设置不对 2、加减速时间不合适 3、负载波动	1、重新设置电机参数或者进行电机调谐 2、设置合适的加减速时间 3、寻求厂家服务

6.3 同步电机常见故障及其处理方法

6.3.1 电机带重载启动

如果遇到电机带载不能正常启动时，可以尝试下列操作：

1) 增大转矩电流量限（F3-21）

负载大于变频器转矩输出时，变频器将处于堵转状态，此时可以适当加大F3-21。

2) 增大速度PI调节参数、修改电阻值或静态辨识以校正电机电阻（F4-17）会显著影响电机低速下带载能力。电阻参数（F4-17）超过电阻实际值太多时（例如200%电阻实际值），可能导致电机以转矩上限电流低速反转。电阻参数（F4-17）低于电阻实际值太多时（例如50%电阻实际值），可能导致电机以步进的方式运行，或者转一段时间停一段时间。增大低速下的速度P值 F3-04 以及减小速度环积分时间 F3-05 可能改善电阻参数太小带来的问题。

6.3.2 调整速度环PI参数（一般情况下不需调）

1) 一般的情况下，速度PI调节比例系数太大会引起速度高频震荡，机械震动或者电磁噪音会明显加大；比例系数太小且积分时间过小或者负载惯量过大会引起速度低频震荡，速度超调明显，如果没有放电措施，可能会过压。

2) 如须调整速度PI参数则先把积分时间调大，在速度不震荡的情况下增大比例，如果效果不理想则再减小积分时间。一般系统的惯量越大，积分时间越小、比例系数越大。加大速度滤波系数，则要增大积分时间，比例可适当增大。

注：传动系统惯量等于电机惯量加上负载惯量。电机的惯量与电机的质量、电机直径的平方成正比；传动负载惯量与负载质量、传动轮直径的平方成正比；如果有减速或升速装置，惯量与升速比成正比与减速比成反比。

对于大惯量的负载，如果需要速度快速响应，需要减小积分时间，但很容易引起速度超调，造成变频器过压，需要有放电装置放电。如果没有放电装置，可增大积分时间。

6.3.3 调整电流环PI参数（一般情况下不需调）

一般的情况下，增大比例系数、积分系数会加快电流响应速度、但太大会引起速度震荡（具体表现为电机不转，或正反乱转，同时发出高频电磁噪音），如需调节则先调节比例系数，如果效果不理想则再调节积分系数。电流环PI参数与电机定子电阻、电感、系统的载波频率以及电流采样滤波时间有关，在系统载频不变的情况下，比例系数与电感成正比、

积分系数与电阻成正比，因此，通过辨识出的参数可以大致确定此参数的调整方向。

6.3.4 小电感电机

对于伺服电机或其他低电感电机，建议定子每相电感应该满足下面的条件（单位

[H]）：
$$L > \frac{5 * 10^{-5} * V}{I} \quad dc$$
， I 变频器母线电压； I_N 电机额定电流。如果电机电感太小，电机

电流纹波会很大。大电流时变频器由于纹波电流会进入逐波限流状态，程序中对于 F3-21 的最大值

限定为 $\frac{150 * I_{IN}}{I_{MN}}$ ， I_{IN} 为变频器额定电流， I_{MN} 为设定的电机额定电流。需要根据实际情况减小

转矩上限设定 F3-21 的值，电流纹波越大，F3-21 应该越小，可能会到 $\frac{110 * I_{IN}}{I_{MN}}$ 。小电流，高

速运行时，电流调节可能太慢（具体表现为电机高速运行时电流比实际所需电流明显偏大，电流明显波动），需要加大电流 PI 比例参数。加的太大会导致电流失去控制，变频器也可能会进入逐波限流状态（低速时就会发生，具体表现为电机不转，或正反乱转，同时发出高频电磁噪音）。

附录A Modbus通讯协议

变频器提供RS232/RS485通信接口，并支持Modbus通讯协议。用户可通过计算机或PLC实现集中控制，通过该通讯协议设定变频器运行命令，修改或读取功能码参数，读取变频器的工作状态及故障信息等。

1、协议内容

该串行通信协议定义了串行通信中传输的信息内容及使用格式。其中包括：主机轮询（或广播）格式；主机的编码方法，内容包括：要求动作的功能码，传输数据和错误校验等。从机的响应也是采用相同的结构，内容包括：动作确认，返回数据和错误校验等。如果从机在接收信息时发生错误，或不能完成主机要求的动作，它将组织一个故障信息作为响应反馈给主机。

2、应用方式

变频器接入具备RS232/RS485总线的“单主多从”PC/PLC控制网络。

3、总线结构

（1）接口方式

RS232/RS485硬件接口

（2）传输方式

异步串行，半双工传输方式。在同一时刻主机和从机只能有一个发送数据而另一个只能接收数据。数据在串行异步通信过程中，是以报文的形式，一帧一帧发送。

（3）拓扑结构

单主机多从机系统。从机地址的设定范围为1~247，0为广播通信地址。网络中的从机地址必须是唯一的。

4、协议说明

变频器通信协议是一种异步串行的主从Modbus通信协议，网络中只有一个设备（主机）能够建立协议（称为“查询/命令”），其他设备（从机）只能通过提供数据响应主机的“查询/命令”，或根据主机的“查询/命令”做出相应的动作。主机在此是指个人计算机（PC），工业控制设备或可编程逻辑控制器（PLC）等，从机是指变频器。主机既能对某个从机单独进行通信，也能对所有下位从机发布广播信息。对于单独访问的主机“查询/命令”，从机都要返回一个信息（称为响应），对于主机发出的广播信息，从机无需反馈响应给主机。

5、通讯帧结构

变频器的Modbus协议通讯数据格式如下。

使用RTU模式，消息发送至少要以3.5个字符时间的停顿间隔开始。在网络波特率下多样的字符时间，这是最容易实现的（如下图的T1-T2-T3-T4所示）。传输的第一个域是设备地址。可以使用的传输字符是十六进制的0..9,A..F。网络设备不断侦测网络总线，包括停顿间隔时间内。当第一个域（地址域）接收到，每个设备都进行解码以判断是否发往自己的。在最后一个传输字符之后，一个至少3.5个字符时间的停顿标定了消息的结束。一个新的消息可在此停顿后开始。

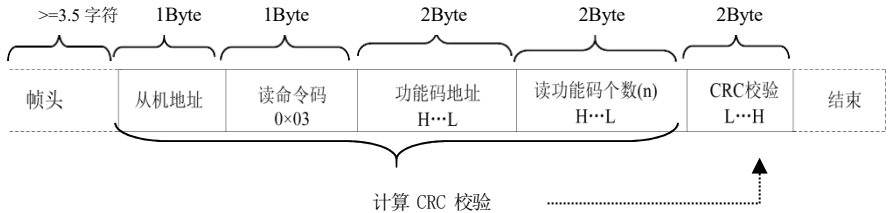
整个消息帧必须作为一连流的传输。如果在帧完成之前有超过1.5个字符时间的停顿时间，接收设备将刷新不完整消息并假定下一字节是一个新消息的地址域。同样地，如果一个新消息在小于3.5个字符时间内接着前个消息开始，接收的设备将认为它是前一消息的延续。这将导致一个错误，因为在最后的CRC域的值不可能是正确的。

RTU帧格式:

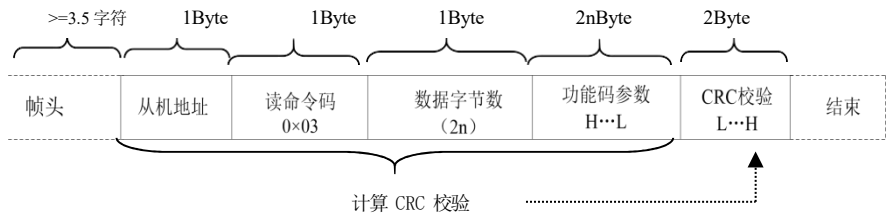
帧头START	3.5个字符时间
从机地址ADR	通讯地址: 1~247 (由F8-02设置)
命令码CMD	03: 读从机参数; 06: 写从机参数
数据内容DATA (N-1)	资料内容: 功能码参数地址, 功能码参数个数, 功能码参数值等。
数据内容DATA (N-2)	
.....	
数据内容DATA0	
CRC CHK低位	检测值: CRC16校验值。传送时, 低字节在前, 高字节在后。计算方法详见本节CRC校验的说明。
CRC CHK高位	
END	3.5个字符时间

命令指令 (CMD) 及数据描述 (DATA)

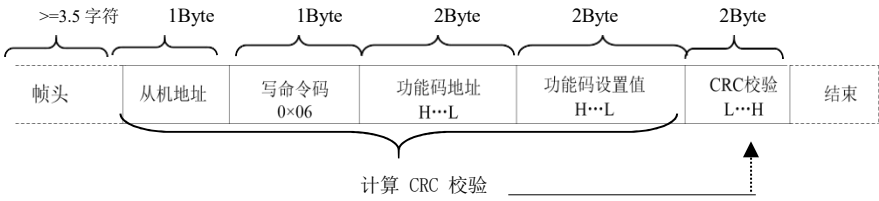
命令码: 03H, 读取 N 个字 (Word), 最多可读取 12 个字及 N=1~12。具体格式如下主机读命令帧



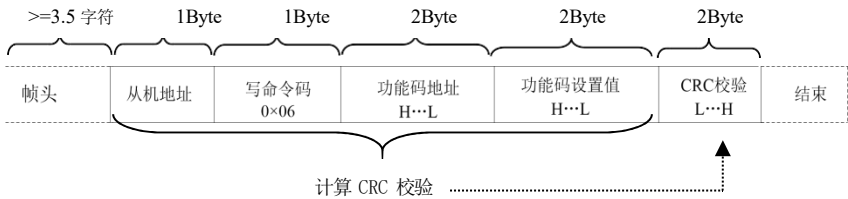
从机读应答帧



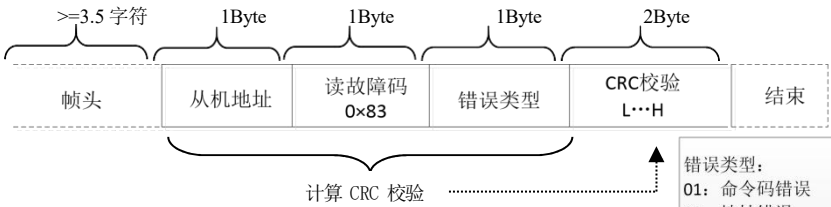
主机写命令帧



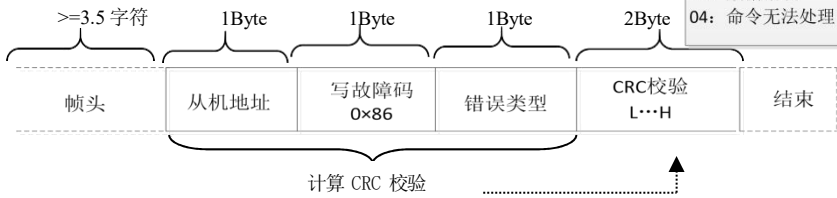
从机写应答帧



若从机检测到通讯帧错误，或其他原因导致的读写不成功，会答复错误帧。从站应答错误帧：



从站写应答错误帧



实例：读取从机地址 F8-02 为 01 的变频器 F0-03 开始连续 2 个参数内容。主机发送帧如图：

帧头 >=3.5 字符	从机地址 0x01	读命令码 0x03	功能码地址 0xF0 0x03	读功能码个数 0x00 0x02	CRC 校验 0x07 0x0B	结束
----------------	--------------	--------------	--------------------	---------------------	---------------------	----

从机回复帧如图：

帧头 >=3.5 字符	从机地址 0x01	读命令码 0x03	数据字节数 0x04	F0_03 参数值 0x00 0x00	F0_04 参数值 0x00 0x00	CRC 校验 0xFA 0x33	结束
----------------	--------------	--------------	---------------	------------------------	------------------------	---------------------	----

注：如果写入命令不成功将回复不成功原因。

6、校验方式（CRC校验方式）

CRC (Cyclical Redundancy Check) 使用RTU帧格式，消息包括了基于CRC方法的错误检测域。CRC域检测了整个消息的内容。CRC域是两个字节，包含16位的二进制值。它由传输设备计算后加入到消息中。接收设备重新计算收到消息的CRC，并与接收到的CRC域中的值比较，如果两个CRC值不相等，则说明传输有错误。

CRC是先存入0xFFFF，然后调用一个过程将消息中连续的8位字节与当前寄存器中的值进行处理。仅每个字符中的8Bit数据对CRC有效，起始位和停止位以及奇偶校验位均无效。

CRC产生过程中，每个8位字符都单独和寄存器内容相异或（XOR），结果向最低有效位方向移动，最高有效位以0填充。LSB被提取出来检测，如果LSB为1，寄存器单独和预置的值相异或，如果LSB为0，则不进行。整个过程要重复8次。在最后一位（第8位）完成后，下一个8位字节又单独和寄存器的当前值相异或。最终寄存器中的值，是消息中所有的字节都执行之后的CRC值。

CRC添加到消息中时，低字节先加入，然后高字节。CRC简单函数如下：

```
unsigned int crc_chk_value (unsigned char *data_value, unsigned char length) { unsigned int
    crc_value=0xFFFF;
    int i;
    while (length--)
        { crc_val
            ue^=*data_value++; for (i=0;i<8;i++)
                {
                    if (crc_value&0x0001)
                        crc_value= (crc_value>>1) ^0xa001;
                }
            else
                {
                    crc_value=crc_value>>1;
                }
        }
    }
    return (crc_value);
}
```

7、通讯参数的地址定义

该部分是通信的内容，用于控制变频器的运行，变频器状态及相关参数设定。读写功能码参数

（有些功能码是不能更改的，只供厂家使用或监视使用）： 功能码参数地址标示规则：

以功能码组号和标号为参数地址表示规则：

高位字节： F0~FF（F组）、H0~HF（H组）、L0~LF（L组）、n0~nF（N组）、 P0~PF（P组）、

70~7F（U组）低位字节：00~FF

如：F0-11，地址表示为F00B；注

意：

FF组：既不可读取参数，也不可更改参数； U组：

只可读取，不可更改参数。

有些参数在变频器处于运行状态时，不可更改；有些参数不论变频器处于何种状态，均不可更改；更改功能码参数，还要注意参数的范围，单位，及相关说明。

功能码组号	通讯访问地址	通讯修改RAM 中功能码地址（只写）
F0~FE 组	0xF000~0xFEFF	0x0000~0x0EFF
H0~HF 组	0xA000~0xAFFF	0x4000~0x4FFF
L0~LF 组	0xB000~0xBFFF	0x5000~0x5FFF
n0~nF 组	0xC000~0xCFFF	0x6000~0x6FFF
U0、U1 组	0x70xx、0x71xx	

注意另外，由于EEPROM频繁被存储，会减少EEPROM的使用寿命，所以，有些功能码在通讯的模式下，无须存储，只要更改RAM中的值就可以了。

如果为F组参数，要实现该功能，只要把该功能码地址的高位F变成0就可以实现。如果为H组参数，要

实现该功能，只要把该功能码地址的高位A变成4就可以实现。相应功能码地址表示如下：

高位字节：00~0F（F组）、40~4F（A组）低位字节：00~FF如：

功能码F0-11不存储到EEPROM中，地址表示为000B；

该地址表示只能做写RAM，不能做读的动作，读时，为无效地址。

停机/运行参数部分:

地址	参数描述	地址	参数描述
0x1000/ 0x9000	1000:*通信设定值 (-10000~10000) (十进制) (单位:0.01%), 可读写	0x1014	AI1校正前电压(单位: 0.001V) 只读
	9000:通讯设定频率: 0Hz~F0-14 (最小单位为: 0.01Hz), 可读写	0x1015	AI2校正前电压(单位: 0.001V) 只读
0x1001	设定频率(单位: 0.01Hz), 只读	0x1016	实际线速度(单位: 1m/min), 只读
0x1002	运行频率(单位: 0.01Hz), 只读	0x1017	负载速度(单位: 自定义, 参照 F7-31 使用), 只读
0x1003	母线电压(单位: 0.1V), 只读	0x1018	当前上电时间(单位: 1min), 只读
0x1004	输出电压(单位: 0.1V), 只读	0x1019	当前运行时间(单位: 0.1min)只读
0x1005	输出电流(单位: 0.1A), 只读	0x101A	输入脉冲频率(单位:1Hz), 只读
0x1006	输出功率(单位: 0.1kW), 只读	0x101B	主频率X显示(单位:0.01Hz), 只读
0x1007	DI输入标志(单位: 1), 只读	0x101C	辅频率Y显示(单位:0.01Hz), 只读
0x1008	DO输出标志(单位: 1), 只读	0x101D	目标转矩(单位: 0.1%), 以电机额定转矩为100%, 只读
0x1009	PID设置(单位: 1), 只读	0x101E	输出转矩(单位: 0.1%), 以电机额定转矩为100%, 只读
0x100A	PID反馈(单位: 1), 只读	0x101F	输出转矩(单位: 0.1%), 以变频器额定电流为100%, 只读
0x100B	AI1 电压(单位: 0.01V), 只读	0x1020	转矩上限(单位: 0.1%, 以变频器额定电流为100%, 只读
0x100C	AI2 电压(单位: 0.01V), 只读	0x1021	VF分离目标电压(单位: 1V), 只读
0x100D	AO1输出电压(单位: 0.01V)只读	0x1022	VF分离输出电压(单位: 1V), 只读
0x100E	PLC步骤(单位: 1), 只读	0x1023	保留, 只读
0x100F	转速(单位: 1RPM), 只读	0x1024	电机1\2指示(单位: 1), 只读
0x1010	计数值输入(单位: 1), 只读	0x1025	长度值输入(单位: 1) 只读
0x1011	输入脉冲频率(单位: 0.01kHz), 只读	0x1026	AO2输出电压(单位: 0.01V), 只读
0x1012	反馈速度(单位: 0.1Hz), 只读	0x1027	变频器状态(单位: 1), 只读
0x1013	剩余运行时间(单位: 0.1min), 只读	0x1028	当前故障(单位: 1), 只读

举例1: 读取第一台设备运行频率: 0x01 0x03 0x10 0x02 0x00 0x01 0x21 0x0A 0x10 0x02 (1002) 运行频率地址, 0x00 0x01 (0001) 一个数据 0x21 0x0A (210A) CRC校验值

举例2: 同时读取第一台设备母线电压、输出电压、输出电流: 0x01 0x03 0x10 0x03 0x00 0x03 CRC校验值, 数据含义与举例1类似。

注意：通信设定值是相对值的百分数，10000对应100.00%，-10000对应-100.00%。

对频率量纲的数据，该百分比是相对最大频率（F0-14）的百分数；对转矩量纲的数据，该百分比是F3-21、F3-23、H3-21、H3-23。

注意：D0输出端子需要选择16（通讯控制）

功能。 A0输出需要选择7（通讯控制

输出）功能。

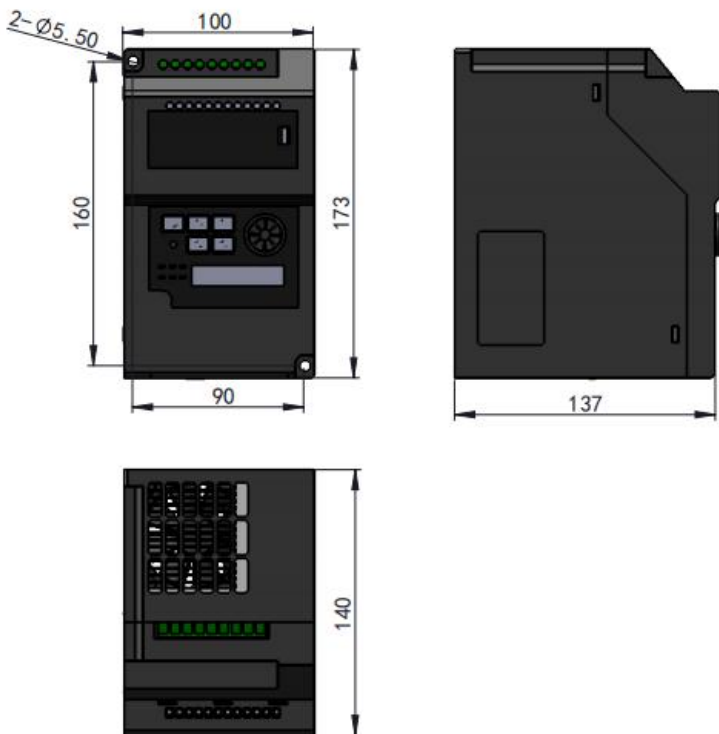
类型	命令地址	命令内容	
控制命令输入 (只写)	0x2000	0001: 正转运行 0004: 反转点动 0007: 故障复位	0002: 反转运行 0005: 自由停机 0008: 故障复位 (只能通讯控制模式下可以故障复位) 0003: 正转点动 0006: 减速停机
状态读取 (只读)	0x3000	0001: 正转运行	0002: 反转运行 0003: 停机
数字输出端子 控制 (只写)	0x2001	BIT0: RELAY1输出控制 BIT2: RELAY2输出控制	BIT1: DO1输出控制
模拟输出AO1 控制 (只写)	0x2002	0~7FFF表示0%~100%	
模拟输出AO2 控制 (只写)	0x2003	0~7FFF表示0%~100%	
变频器故障 地址	0x8000	0000: 无故障 0002: 保留 0004: 加速过电流 0006: 恒速过电流 0008: 加速过电压 000A: 恒速过电压 000C: 欠压故障 000E: 电机过载 0010: 保留 0012: 保留 0014: 电机对地短路故障 0016: 保留 0018: 输出缺相 001A: 密码输入超过次数 001C: 外部故障 001E: 用户自定义故障1 0020: 运行时PID反馈丢失 0022: 掉载 0024: 接触器异常 0026: 电机过温 (保留) 0028: 累积运行时间到达 002A: 运行时切换电机故障 002C: 保留 002E: 保留	0001: 保留 0003: 保留 0005: 减速过电流 0007: 停止过电流 0009: 减速过电压 000B: 停止过电压 000D: 变频器过载 000F: 模块过热 0011: 电流检测故障 0013: 保留 0015: 电机调谐故障 0017: 输入缺相 0019: EEPROM读写异常 001B: 通讯异常 001D: 速度偏差过大 001F: 用户自定义故障2 0021: 硬件限流故障 0023: 缓冲电阻过载故障 0025: 代理商运行时间到达 0027: 当前运行时间到达 0029: 上电时间到达 002B: 电机超速度 002D: 保留 002F: 点对从机故障

当通讯出现故障时的返回地址：读故障83XX, 写故障86XX。

变频器型号	输入电压	输入电流 (A)	输出电流 (A)	适配电机 (kW)
A750-4R0G-43A		10.5	9.0	4.0
A750-5R5G-43A		14.6	13.0	5.5

项目		规格
主要控制性能	最高频率	矢量控制：0~600Hz VF控制：0~1200Hz
	载波频率	1k~11kHz；可根据负载特性，自动调整载波频率。
	输入频率分辨率	数字设定：0.01Hz 模拟设定：最高频率×0.1%
	控制方式	开环矢量控制（SVC），V/F控制
	启动转矩	G型机：0.5Hz/180%（开环矢量控制） P型机：0.5Hz/120%（开环矢量控制）
	调速范围	1：200（开环矢量控制）
	稳速精度（速度控制精度）	开环矢量控制：≤±0.5%（额定同步转速）
	速度控制稳定度	开环矢量控制：≤±0.3%（额定同步转速）
	转矩响应	≤40ms（开环矢量控制）
	过载能力	G型机：150%额定电流60秒；180%额定电流5秒 P型机：120%额定电流60秒；150%额定电流5秒
	转矩提升	自动转矩提升；手动转矩提升0.1%~30.0%
	V/F曲线	三种方式：直线型；多点型；平方型V/F曲线
加减速曲线	直线或S曲线加减速方式；四种加减速时间；加减速时间范围0.0s~3000.0s	

项目		规格
	直流制动	直流制动频率：0.0Hz~最大频率，制动时间：0.0~36.0秒，制动动作电流值：0.0%~100.0%
	点动控制	点动频率范围：0.00Hz~50.00Hz；点动加减速时间0.0s~3000.0s
	简易PLC、多段速运行	通过内置PLC或控制端子实现最多16段速运行
	内置PID	可方便实现过程控制闭环控制系统
	自动电压调（AVR）	当电网电压变化时，能自动保持输出电压恒定
	转矩限定与控制	“挖土机”特性，对运行期间转矩自动限制，防止频繁过流跳闸；闭环矢量模式可实现转矩控制
个性化功能	上电外围设备安全自检	可实现上电对外围设备进行安全检测如接地、短路等
	共直流母线功能	可实现多台变频器共用直流母线的功能
	JOG键	可编程键：正反转运行/点动运行功能选择
	纺织摆频控制	多种三角波频率控制功能
	快速限流功能	内置快速限流算法，减少变频器报过流概率，提高整机抗干扰能力
	定时控制	定时控制功能：设定时间范围0h~65535h
	键盘延长线标准化	客户可自行使用标准网线对键盘进行延长。
运行	运行命令通道	三种通道：操作面板给定、控制端子给定、串行通讯口给定。可通过多种方式切换
	频率源	共有10种频率源：数字给定、模拟电压给定、模拟电流给定、脉冲给定、串行口给定。可通过多种方式切换
	辅助频率源	10种辅助频率源。可灵活实现辅助频率微调、频率合成
	输入端子	标配4个数字输入端子，1个模拟量输入端子，AI1可作电压或电流输入。





台湾酷马机电股份有限公司

公司电话：00886-222029000 0573-8488222618968074627

技术支持：0573-8488222613817827870

公司传真：00886-222039000